

צ'ינקה בדיסקאלר גלקס'אלר (ואחור!)

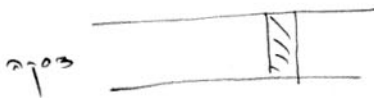
בטעור זכ, מענון אוננו רובין את הציונקה שזא ונאבים בדיסקאלר של גלקס'אלר.  
בין התי, נרצה רובין באילו תנאים ניתן לקרר קרסה שרטיצ'אונטר (ונה שנקרא  
הקראציון של טאנינג - Toomre) אכ, לה פטרה של הפנוטר-הגלקס'אלר.

\* צ'ינקה בדיסקה - סכני אצל ואחוריים הכסיים.

(תיח) ה'נצלת רובין לה יכל לקרר בדיסקה מכל רחש זכה.

גריטצ'יה - האלקט הכסיים הוואשן הוא הבדידה. רהביל מדיסקאלר סכחה  
סגיה נכבדים אמעל, שטנג'וישים רק לר הכוח המנצנ. בדיסקאלר גלקס'אלר הן  
שנוור בקק שכח הבדידה העצמי. טלום חשוב רציונקה (לוי תמיד רציונקה ה'סידוכ'ת  
שיכנח ר'הילר מוכבת ע"י החומר הוואשן, אק בהחלט רציונקה ש הפרעוג בתוך הדיסקה).

הדיסקאלר מאונצ'ר ע"י  $\Sigma$ , כומר  
החומר ר'ח' טלח. התאוצה האופניר  
ק'הפע"ה בדיסקה, כתוצאה מהכבידה  
תכה:



כומר חוליה  $\Sigma$  ר'ח טלח  $(g_{\Sigma}^2)$  בדיקה

$$a_G \sim \Sigma \cdot G \left( \frac{\delta \Sigma}{\Sigma} \right)$$

ר'ח: ר'ח' ה'אז אלו הציונכסיה של הכוכבים (טחיל ר'ח' האקט'ה"י" של ע'אז"  
הכוכבים) חוצב ר'ח'טנצז עקריסה הפיזיקצ'אונטר. התאוצה הווא, ר'ח'פחה  
טחיל א סכחה י'אל (א ר'ח'א ר'ח'צ) ת'חיה.

$$a_p \sim \frac{\delta \Sigma}{\Sigma} k \frac{\Sigma^2}{C_s^2}$$

להיכלת הקרר החולוניר (אלאחוריות אלו  
או ציונכסיה  $\Sigma^2$  ארצ'אונטר).

לתי התרטיצ'יה תנצ'ת? אלו התאוצה הקטונה זכה ת'חיה ש'חיל  
מהתאוצה הקטונה הא'ח'ל.

בהינן: אי יציבות שכיטור מתרחש עבור:

$$(אי יציבות) \quad a_G \lesssim a_p \Rightarrow \Sigma G \lesssim c_s^2 k \Rightarrow k \gtrsim \frac{\Sigma G}{c_s^2}$$

לכן, עם ארכי של סנזום, המערכת תתחיל ליצור עקומה שכיטוריות.  
 זהו האקדיואלס ה-3D ולכן יש אי יציבות ג'ינס. אולם, זהביל להתפתח  
 תחת מניחים, יש גם אפקט נוסף, חסימי נאבי.

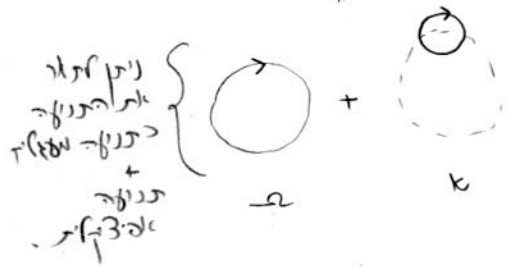
התנעה הסבובית והתנעה הלא-ציקלית

האר והפסקה למערכת, עם קדים והבילס ניתן להפגין תפילה סיבוב  
 (מגוונת מגירה או שכרת הסטטה הסבובית). אולם, ישנה תפילה נוספת  
 חשבה, אם עושים הפדה לתקוף הנס בתנועה למעלה, אזי חסית התנועה  
 היא מופרת, התקוף יבצע תנועה ומצויות נוספת, בתפילה היופ-ציקלית א  
 בפרט, צילן קתלי,  $\Omega = \kappa$  ולכן התנועה הכוללת סגורה ושווה לזו של סטטה אולם  
 בתורה הכל. אין הצבר למחוייב.



תקפה  $\kappa = \Omega$

בתנועה הרוטציונית  $\kappa = 2\Omega$



$$\kappa = 2\Omega \sqrt{1 + \frac{1}{2} \frac{d \ln \Omega}{d \ln r}}$$

(ניתן להיגות (ונראי בהמשך!) -

השבר הנעדר האפיקול בונה למעשה הולד - טימן תרומה לתקצב  
רבייה.

התאוצה האופקית של אובייקט  $a_k \approx k \cdot v_{typical}$

אם נניח שהאורך  $l$  ארוך  $v_{typical} \sim c_s \frac{d\Sigma}{\Sigma}$

(שווה תאוצה זו לתאוצה הגרביטציונית:  $a_G \sim a_k$  (אי יציב))

$$\Sigma G \sim k c_s \leadsto \frac{k c_s}{\Sigma G} \lesssim 1 \text{ (אי יציב)}$$

המילה והגיבור "הולד" כובלים - זהו דיוסטרס  $\sigma$  (קבל):

$$\frac{k \sigma}{\Sigma G} \lesssim 1$$

המשלים מצדדים מתקבל שהתנאי לא יציב הוא:

$$Q \equiv \frac{k \sigma}{3.36 \Sigma G} < 1$$

$Q$  נקרא פרמטר טומה (Tomre Criterion) והקריטריון הוא הקריטריון של  $Q$

אם  $Q < 1$ , התנע האפיקול והולד אינו יציב למעשה על הכביש.

זכינות עלקטור:

תנע אפיקול-מאונך של חלקיקים יכולה לתאר למשל זכינות עלקטור.  
כמו גם (או בעצם את), המבנה שחמים וסנס, אינו מתואר  
תנע אנטיית של חומר אחר תנע של פלזמה -

כפי רואים בצד מקבל - את קריטריון טומה בצורה מסודרת, או כיצד  
נעים גלים בדיסק, יש למעשה בעיה למסד את הזכינות של  
גלים, בדיסק הקולד רחוק.

תנועה של גלים בכדור

לשוואר התנועה של גלים לתקופה למשוואה ההיזוטרופית הבסיסית. (השם  
 את עם ההסתייגות לפינתר הגל. במובנים, הספוא פונה אך נשט יארני לונדב.

שני תנע - משוואת אינר - (יחיד):

תאוצה = כח / מסה + כח / מסה  
 $(\frac{d^2 \vec{u}}{dt^2})$

אנרגיה פוטנציאל כבידה קואליטים  
 $\frac{D\vec{u}}{Dt} + 2\Omega_a (\hat{z} \times \vec{u}) - \Omega_a^2 \vec{r} = \nabla \psi - \nabla h$

כוחות מצוינים אם קואליטים בתנועת  
 היסטוריה במהלך זווית  $\Omega_a$   
 $(\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \nabla) \vec{u}) =$

האנרגיה היא:  
 $k = \int \frac{dp}{s} = \int \frac{c_T^2 ds}{s} = \int \frac{c_T^2 d\Sigma}{\Sigma}$

התנהגות ההיסטוריה היחסית אליו כזוה ב - z

המשוואה השנייה היא משוואת ה- $\psi$ -צד:

$\frac{D\Sigma}{Dt} + \Sigma (\nabla \cdot \vec{u}) = 0$

(סתם על הפינתר סגור נצב סטטי (סימטריה  $\beta$  צפיתר). צד 0 יהיה:

$-r \Omega_a^2 = \frac{\partial \psi}{\partial r} - \frac{\partial h}{\partial r}$

$u_r = 0 + \hat{u}_r$   
 $u_\theta = r(\Omega - \Omega_a) + \hat{u}_\theta$

צד 1 (הפינתר על צד 0) יהיה:

כוחות היסטוריה כואליטים בתנועת

משוואת אוקר קואורדינטות צילינדרי (פוליאר):

$$\frac{\partial u_r}{\partial t} + u_r \frac{\partial u_r}{\partial r} + \frac{u_\theta}{r} \frac{\partial u_r}{\partial \theta} - \frac{u_\theta^2}{r} - 2\Omega_a u_\theta - r\Omega_a^2 = \frac{\partial(\psi-h)}{\partial r}$$

$$\frac{\partial u_\theta}{\partial t} + u_r \frac{\partial u_\theta}{\partial r} + \frac{u_\theta}{r} \frac{\partial u_\theta}{\partial \theta} + \frac{u_r u_\theta}{r} + 2\Omega_a u_r = \frac{1}{r} \frac{\partial(\psi-h)}{\partial \theta}$$

פונקציות בסיסיות של המשוואה, נבחר 1:

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + (\Omega - \Omega_a) \frac{\partial}{\partial \theta}\right) u_r - 2\Omega u_\theta = \frac{\partial(\psi-h)}{\partial r}$$

$$\left(\frac{\partial}{\partial t} + (\Omega - \Omega_a) \frac{\partial}{\partial \theta}\right) u_\theta + \underbrace{(2\Omega + r \frac{d\Omega}{dr})}_{\equiv \frac{k^2}{2\Omega}} u_r = \frac{1}{r} \frac{\partial(\psi-h)}{\partial \theta}$$

אפשר לקרוא מנען כי התוצאה האנטיגרואר. (נבחר:  $\psi, h_1 = 0$ )  $\Omega = \Omega_a$  -  
(ש.א.ן, אובדן גמיכות המסתובבת עם התנועה הטנגנציאלית.)

$$\frac{\partial u_r}{\partial t} = 2\Omega u_\theta \quad \frac{\partial u_\theta}{\partial t} = -\frac{k^2}{2\Omega} u_r$$

(שני משוואות שוליות ארזב משוואה יחידה):

$$\frac{\partial^2 u_r}{\partial t^2} = 2\Omega \frac{\partial u_\theta}{\partial t} = -k^2 u_r$$

← א התוצאה והתוצאה סביב התנועה הטנגנציאלית.

שלב הבא הוא פונקציות בסיסיות של המשוואות המצוינות.

$$\frac{D\Sigma}{Dt} + \Sigma \bar{\nabla} \cdot \bar{u} = 0$$

$$\frac{\partial \Sigma}{\partial t} + (\bar{v} \cdot \bar{\nabla}) \Sigma + \Sigma \bar{\nabla} \cdot \bar{u} = 0$$

פונקציות בסיסיות:

$$\frac{\partial \Sigma_1}{\partial t} + (\bar{v}_1 \cdot \bar{\nabla}) \Sigma_0 + (\bar{v}_0 \cdot \bar{\nabla}) \Sigma_1 + \Sigma_1 \bar{\nabla} \cdot \bar{u}_0 + \Sigma_0 \bar{\nabla} \cdot \bar{u}_1 = 0$$

אנחנו נניח  $u_0 = r(\Omega - \Omega_0)$  כלומר  $\beta_0$

$$\left( \frac{\partial}{\partial t} + (\Omega - \Omega_0) \frac{\partial}{\partial \theta} \right) \Sigma_1 + v_r \frac{d\Sigma_0}{dr} + \frac{\Sigma_0}{r} \left( \frac{\partial(r u_r)}{\partial r} + \frac{\partial u_\theta^2}{\partial \theta} \right) = 0$$

$$h = \int \frac{c_T^2 d\Sigma}{\Sigma} \rightarrow h_1 = \int \frac{c_T^2 d\Sigma_1}{\Sigma_0} = c_T^2 \frac{\Sigma_1}{\Sigma_0}$$

ההפרש בין שני האינטגרלים הוא  $\int \frac{d\Sigma}{\Sigma} - \int \frac{d\Sigma_1}{\Sigma_0}$

פתרון בצורה אסימפטוטית:

$\exp(i k_r r + m\theta - \omega t)$       (צורה אסימפטוטית)

$r |k_r| \gg 1$       כלומר  $r \gg \frac{1}{|k_r|}$  כלומר  $r \gg \frac{1}{\Omega - \Omega_0}$

אנחנו נניח  $\exp(i k_r r)$  ונניח  $\beta_0 = \Omega - \Omega_0$

$$\left[ \begin{aligned} (-i\omega + i(\Omega - \Omega_0)m) u_r - 2\Omega u_\theta &= i k_r (\psi_1 - h_1) \\ (-i\omega + i(\Omega - \Omega_0)m) u_\theta + \frac{k_r^2}{2\Omega} u_r &= i \beta_0 (\psi_1 - h_1) \end{aligned} \right]$$

$$\left( -i\omega + i(\Omega - \Omega_0)m \right) \Sigma_1 + u_r \frac{d\Sigma}{dr} + \frac{\Sigma_0}{r} \left( u_r + i r k_r u_r + i m u_\theta \right) = 0$$

$\Sigma k_r u_r - \dots$  (אנחנו נניח  $u_r \frac{d\Sigma}{dr}$  כפי שכתבנו)

$$\left[ (-i\omega + i(\Omega - \Omega_0)m) \Sigma_1 + i \Sigma_0 \left( \beta_0 u_r + \frac{m}{r} u_\theta \right) \right] = 0$$

$$h_1 = \frac{c_T^2 \Sigma_1}{\Sigma_0} \quad \text{אנחנו נניח}$$

(ייתר) מסתבר כי בהנחה שהכוכב בצורה כדורית, משוואת פואסון

$$\nabla^2 \phi_1 = 4\pi G \Sigma^1 \delta(z) \quad \text{: תנאי}$$

נבדוק את צורת הפתרון:  $z$

$$\lim_{\xi \rightarrow 0} \int_{-\xi}^{\xi} \frac{\partial^2 \phi_1}{\partial z^2} dz = \lim_{\xi \rightarrow 0} \left. \frac{d\phi_1}{dz} \right|_{-\xi}^{\xi} = 4\pi G \Sigma^1 \int_{-\xi}^{\xi} \delta(z) dz = 4\pi G \Sigma^1$$

. צדק צדק

$$\phi_1 = \phi_a \exp(i(kx - \omega t) - |kz|)$$

(השדה מתבונן)  $|kz|$  (הנכנס)  $k$  (אנכי)

המשוואה  $\nabla^2 \phi_1 = 0$  עבור  $z \neq 0$  נפתרת על ידי  $k$  - ה

$$\lim_{\xi \rightarrow 0} \left. \frac{d\phi_1}{dz} \right|_{-\xi}^{\xi} = -2|k| \phi_a = 4\pi G \Sigma^1$$

: קרי

$$\left[ \phi_1' = \phi_a = \frac{2\pi G}{|k|} \Sigma^1 \right] \quad \text{: קרי}$$

נציבים את המשוואה (המשוואה) ונקבל - עם קוסינוס (כי המשוואה הומוגנית):

$$(\omega - m\Omega)^2 = k^2 - 2\pi G \Sigma_0 |k| + c_s^2 k^2$$

: ה.ס

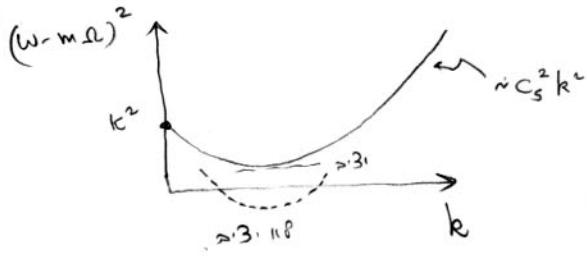
$$\omega = m\Omega \pm \sqrt{k^2 - 2\pi G \Sigma_0 |k| + c_s^2 k^2}$$

השדה האנכי  $k$   $c_s^2$   $k^2$   $2\pi G \Sigma_0 |k|$   $k^2$

יציבות  $\omega$  אינה תלויה ב-  $m$

( $c_s$  - קרי  $k$   $c_s$  - קרי  $k$ )  $k, c_s$  - השדה  $m$   $\Sigma_0$  - השדה  $\Sigma_0$  - השדה  $\Sigma_0$  יציבות.

4,5.05  
- ∞ -



האופן שרבי :

← דבר מעניין (מתחילת א) וצ'יבה ישנו ק מסוי כואשין לאי וצ'יבה

$$\sqrt{\dots} = 0 \Rightarrow k^2 - 2\pi G \Sigma_0 |k| + c_s^2 k^2 = 0$$

הנאי רוקחל אי וצ'יבה :

$$\hookrightarrow k = \frac{2\pi G \Sigma_0 \pm \sqrt{(2\pi G \Sigma_0)^2 - 4c_s^2 k^2}}{2k^2}$$

אי וצ'יבה מתחיל כואשין :  $\pi G \Sigma_0 = a k$  כל דנליים מתחיל :

$$\left\{ Q = \frac{k c_s}{\pi G \Sigma_0} \right. \begin{array}{l} > 1 - \text{צ'י} \\ < 1 - \text{אי וצ'י} \end{array}$$

$$k \approx 32 \text{ (km s}^{-1}\text{) / pc}$$

דמכידה השאל :

$$\Sigma_0 \approx 60 \text{ Mo / pc}^2$$

$$a \approx 30 \text{ km/sec}$$

$$\hookrightarrow Q \approx 1.2$$

ם שיתוף אצלה ( פתוח כמה שבת מיליטריים )

מחיל וכל אצלה שצ'יסקולר שולטר ר -  $Q \approx 1$

$Q > 1$  ← צ'יבה וצ'יבה ← קיחה ← הקטנת Q ← אי וצ'יבה

$Q < 1$  ← צ'יבה וצ'יבה ← צ'יבה כואשין ← חילום ← וצ'יבה



