

שדה אלקטרומגנטי

אברה זמן שדה אלקטרומגנטי נחשב כמעט כאלו כאלו $\omega \ll \omega_p$ ונחשב
 שדה אלקטרומגנטי נחשב כמעט כאלו כאלו $\omega \ll \omega_p$ ונחשב
 שדה אלקטרומגנטי נחשב כמעט כאלו כאלו $\omega \ll \omega_p$ ונחשב

המשוואות:

$$\frac{\partial n_i}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(n_i v_i) = 0$$

$$\frac{\partial n_e}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(n_e v_e) = 0$$

$$\chi_i M \left(\frac{\partial v_i}{\partial t} + v_i \frac{\partial v_i}{\partial x} \right) = -en_i \frac{\partial \phi}{\partial x}$$

$$n_e m \left(\frac{\partial v_e}{\partial t} + v_e \frac{\partial v_e}{\partial x} \right) = en_e \frac{\partial \phi}{\partial x} - \gamma k_B T_e \frac{\partial n_e}{\partial x}$$

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} = 4\pi e (n_e - n_i)$$

נניח $v_e = 0 + v_{e1}$, $v_i = 0 + v_{i1}$, $n_e = n_0 + n_{e1}$, $n_i = n_0 + n_{i1}$, $\phi = 0 + \phi_1$

- (1) $\frac{\partial n_{i1}}{\partial t} + n_0 \frac{\partial v_{i1}}{\partial x} = 0$
- (2) $\frac{\partial n_{e1}}{\partial t} + n_0 \frac{\partial v_{e1}}{\partial x} = 0$
- (3) $M \frac{\partial v_{i1}}{\partial t} = -e \frac{\partial \phi_1}{\partial x}$
- (4) $m n_0 \frac{\partial v_{e1}}{\partial t} = en_0 \frac{\partial \phi_1}{\partial x} - \gamma k_B T_e \frac{\partial n_{e1}}{\partial x}$
- (5) $\frac{\partial^2 \phi_1}{\partial x^2} = 4\pi e (n_{e1} - n_{i1})$

נניח $\phi_1 \sim e^{i(kx - \omega t)}$

- (1) $-i\omega n_{i1} + n_0 i k v_{i1} = 0$
- (2) $-i\omega n_{e1} + n_0 i k v_{e1} = 0$
- (3) $-i\omega M v_{i1} = -e i k \phi_1$
- (4) $-i\omega m n_0 v_{e1} = e n_0 i k \phi_1 - \gamma k_B T_e i k n_{e1}$
- (5) $-k^2 \phi_1 = 4\pi e (n_{e1} - n_{i1})$

נניח $v_{i1} = \frac{\omega n_{i1}}{k n_0} \leftarrow n_0 k v_{i1} = \omega n_{i1}$

$n_{i1} = \frac{e k^2 n_0}{\omega^2 M} \phi_1 \leftarrow \omega M \frac{\omega n_{i1}}{k n_0} = e k \phi_1$

$- \omega M \frac{\omega n_{e1}}{k} = e n_0 k \phi_1 - \gamma k_B T_e k n_{e1}$

$n_{e1} = \frac{e n_0 k \phi_1}{\gamma k_B T_e k - \omega^2 M}$

נניח $n_{e1} = \frac{e n_0 k \phi_1}{\gamma k_B T_e k - \omega^2 M}$

$-1 = 4\pi e^2 n_0 \left(\frac{1}{\gamma k_B T_e k^2 - \omega^2 M} - \frac{1}{\omega^2 M} \right)$

$$\frac{\omega_{pi}^2}{\omega^2} = \frac{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2} + 1}{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}} \leftarrow \frac{\omega_{pi}^2}{\omega^2} = \frac{1}{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}} + 1 \leftarrow -1 = \frac{1}{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}} - \frac{\omega_{pi}^2}{\omega^2}$$

$$\omega^2 = \omega_{pi}^2 \frac{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}}{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2} + 1} \leftarrow$$

לפיכך נראה שיש פתרון עבור $\omega_{pe} \rightarrow \infty$, $m \rightarrow 0$ וזהו המצב

המקסימלי (אולי 0 = 1)

השדה של ה

יש לזכור כי $\gamma_0 k > 1$ כדי שיהיה פתרון

$$\omega^2 \approx \omega_{pi}^2 \frac{\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}}{1 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2}} \approx \omega_{pi}^2 \left(\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2} \right) \left(1 + \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2} \right) \approx \omega_{pi}^2 \left(\gamma_0^2 k^2 - \frac{\omega^2}{\omega_{pe}^2} \right)$$

$\omega < \omega_{pe}$

$$\omega = \frac{\omega_{pi} \gamma_0 k}{1 + \frac{m}{M}} \leftarrow \omega^2 \left(1 + \frac{\omega_{pi}^2}{\omega_{pe}^2} \right) = \omega_{pi}^2 \gamma_0^2 k^2 \quad e \quad \text{לפיכך}$$

הפתרון המקסימלי של המשוואה הוא עבור $\omega_{pe} \rightarrow \infty$ וזהו המצב

המקסימלי (אולי 0 = 1) וזהו המצב המקסימלי

על פי המשוואה $\omega = \omega_{pi}$

אי-ז'יטר 2 קרניים האחד הנודע

נתח סכמה קרה עם צימוד מאובחן של זוג אלקטרונים מוחזק ומחזק מאובחן
 אדם נכנס קק אלקטרונים עם צימוד מאובחן של אלקטרונים זוגיים n_{0b}
 ומחזק מאובחן U_0 נמצא את יחס הצימוד עם אלקטרונים n_e
 ה, כשר מוחזק נ"חויק

$$\left. \begin{aligned} (1) \quad \frac{\partial n_e}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(n_e v_e) &= 0 \\ (2) \quad \frac{\partial n_b}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x}(n_b v_b) &= 0 \\ (3) \quad n_e \left(\frac{\partial v_e}{\partial t} + v_e \frac{\partial v_e}{\partial x} \right) &= -\frac{e n_e}{m_e} E \\ (4) \quad n_b \left(\frac{\partial v_b}{\partial t} + v_b \frac{\partial v_b}{\partial x} \right) &= -\frac{e n_b}{m_e} E \end{aligned} \right\} \begin{array}{l} \text{א-ז'יטר} \\ \text{מאובחן} \\ \text{הנעה של המסה והזרמה} \left(\frac{\partial \rho}{\partial x} = 0 \right) \\ \text{א-ז'יטר} \end{array}$$

$$(5) \quad \frac{\partial E}{\partial x} = 4\pi e (n_0 + n_{0b} - n_e - n_b)$$

$E = 0 + E_1$ ז'יטר-ז'יטר

$n_e = n_0 + n_1$

$n_b = n_{0b} + n_{1b}$

$v_e = 0 + v_1$

$v_b = 0 + v_{1b}$

$$\begin{aligned} (1) \quad \frac{\partial n_1}{\partial t} + n_0 \frac{\partial v_1}{\partial x} &= 0 && \text{ז'יטר-ז'יטר} \\ (2) \quad \frac{\partial n_{1b}}{\partial t} + n_{0b} \frac{\partial v_{1b}}{\partial x} + v_0 \frac{\partial n_{1b}}{\partial x} &= 0 \\ (3) \quad n_0 \frac{\partial v_1}{\partial t} &= -\frac{e n_0}{m_e} E_1 \\ (4) \quad n_{0b} \frac{\partial v_{1b}}{\partial t} + n_{0b} v_0 \frac{\partial v_{1b}}{\partial x} &= -\frac{e n_{0b}}{m_e} E_1 \\ (5) \quad \frac{\partial E_1}{\partial x} &= -4\pi e (n_1 + n_{1b}) \end{aligned}$$

נחם מרון ו-ז'יטר $e^{i(kx-\omega t)}$ עם קרניים קרובות ז'יטר-ז'יטר
 וקבל את יחס הצימוד:

$$1 = \frac{4\pi e^2}{m_e} \left(\frac{n_0}{\omega^2} + \frac{n_{0b}}{(\omega - kv)^2} \right)$$

$$\Rightarrow 1 = \frac{\omega p_0^2}{\omega^2} + \frac{\omega p_b^2}{(\omega - kv)^2} \Rightarrow k = \frac{\omega}{v_0} \left[1 \pm \frac{\omega p_b}{\sqrt{\omega^2 - \omega p_0^2}} \right]$$

כדי קיבלנו הזדה עם הז'יטר
 למעשה ω של הז'יטר הוא $\omega = \omega p_0$ קבל מרון
 מרון ω , סכמה ז'יטר-ז'יטר אדם עם מרון ז'יטר-ז'יטר
 הז'יטר-ז'יטר גימור ההז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר
 אדם ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר
 קרניים ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר
 (ז'יטר-ז'יטר) ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר ז'יטר-ז'יטר