



עם מוליכה מיושבת מסלול

נתון במחלקת BCS לאלקטרונים עם אינטראקציה משני קצות אלו

$$H = \int d^d r \left\{ \sum_{\sigma} \Psi_{\sigma}^{\dagger}(r) \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 - \mu \right) \Psi_{\sigma}(r) - g \Psi_{\uparrow}^{\dagger}(r) \Psi_{\downarrow}^{\dagger}(r) \Psi_{\downarrow}(r) \Psi_{\uparrow}(r) \right\}$$

$$Z = \int D\bar{\Psi} D\Psi e^{-S}$$

כנסו אישם המסלול בנקודת התאוקה של הקטור נטוה ער יזי
בהיט האינשלא ער מצבם קוהרנטים במחונק עם הסטור

$$S = \int_0^{\beta} d\tau \int d^d r \left\{ \sum_{\sigma} \bar{\Psi}_{\sigma} \left(\partial_{\tau} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 - \mu \right) \Psi_{\sigma} - g \bar{\Psi}_{\uparrow} \bar{\Psi}_{\downarrow} \Psi_{\downarrow} \Psi_{\uparrow} \right\}$$

האינטראקציה המיושבת ער יזי האגר מצוה ער קי ב Ψ מונח תושב של האינשלא. כנסו למקרה
הקוסנו ען אין בינשלא לטכט כון קיר saddle point האזי היסמני של האינשלא.
כי לטכט כטוי לט עמנח Hubbard-Stratonovich-transformation כי לטכט
decoupling של איזר האינטראקציה בעצמה היצב אינשלא מסלול ער עזר מילופ $\Delta(r, \tau)$
התקיים עשו טכט $\Delta(\tau=0) = \Delta(\tau=\beta)$

$$1 = \int D\Delta^* D\Delta e^{-\int d\tau \int d^d r \frac{1}{g} [\Delta^* - g \bar{\Psi}_{\uparrow} \bar{\Psi}_{\downarrow}] [\Delta - g \Psi_{\downarrow} \Psi_{\uparrow}]}$$

$$e^{g \int d\tau \int d^d r \bar{\Psi}_{\uparrow} \bar{\Psi}_{\downarrow} \Psi_{\downarrow} \Psi_{\uparrow}} = \int D\Delta^* D\Delta e^{-\int d\tau \int d^d r \left[\frac{1}{g} |\Delta|^2 - \Delta^* \Psi_{\downarrow} \Psi_{\uparrow} - \Delta \bar{\Psi}_{\uparrow} \bar{\Psi}_{\downarrow} \right]} \leftarrow$$

$\bar{\Psi} = (\bar{\Psi}_{\uparrow}, \bar{\Psi}_{\downarrow})$, $\Psi = \begin{pmatrix} \Psi_{\uparrow} \\ \Psi_{\downarrow} \end{pmatrix}$ Nambu spinor ה נגדו ער

$\bar{\Psi}(r) = \sum_k e^{-ikr} \bar{\Psi}(k)$, $\Psi(r) = \sum_k e^{ikr} \Psi(k)$ וסמני לטכט כטוי

Matsubara מילופ $\omega_n = (2n+1)\frac{\pi}{\beta}$ | $kr = \vec{k}\vec{r} - \omega_n \tau$, $k = (\vec{k}, \omega_n)$, $r = (\vec{r}, \tau)$
כמילופ הנישול כי לטכט $\Psi(0) = -\Psi(\beta)$

$$\Delta(r) = \sum_K e^{iKr} \Delta(k)$$

הקורנל Δ השהה הקטן Δ במה

מיוסד על השיטה של Matsubara $\Omega_n = \frac{2\pi n}{\beta}$ קט $K = (K, \Omega_n)$ על
 המרחב $\Delta(0) = \Delta(\beta)$

$$Z = \int D\bar{\Psi} D\Psi D\Delta^* D\Delta e^{-\beta V \left[\frac{1}{g} \sum_K |\Delta(k)|^2 - \sum_{kk'} \bar{\Psi}(k) (G_0^{-1} + V_\Delta) \Psi(k) \right]}$$

$$G_0^{-1} = \begin{pmatrix} -\partial_\tau + \frac{\hbar^2 \nabla^2}{2m} + \mu & 0 \\ 0 & -\partial_\tau - \frac{\hbar^2 \nabla^2}{2m} - \mu \end{pmatrix} \Rightarrow (G_0^{-1})_{kk'} = \begin{pmatrix} i\omega_n - \xi_k & 0 \\ 0 & i\omega_n + \xi_k \end{pmatrix} \delta_{kk'}$$

$$V_\Delta = \begin{pmatrix} 0 & \Delta \\ \Delta^* & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow (V_\Delta)_{kk'} = \begin{pmatrix} 0 & \Delta(k-k') \\ \Delta^*(k-k') & 0 \end{pmatrix}$$

המשוואה Δ היא משוואה קוואנטית על Ψ לכן יש להשתמש במטריצה $\ln \det$ במקום \det

$$\det [-\beta V \det (G_0^{-1} + V_\Delta)]$$

$$Z = \int D\Delta^* D\Delta e^{-\left[\frac{\beta V}{g} \sum_K |\Delta(k)|^2 - \ln \det (-\beta V (G_0^{-1} + V_\Delta)) \right]} \leftarrow$$

$$\ln \det A = \text{tr} \ln A$$

$$A = U^{-1} \Lambda U$$

$$\ln \det A = \ln \det U^{-1} \Lambda U = \ln \det \Lambda = \ln \prod_j \lambda_j = \sum_j \ln \lambda_j$$

$$\text{tr} \ln A = \text{tr} \ln [1 + (A-1)]$$

20 33N

$$= \text{tr} \left[A-1 - \frac{1}{2}(A-1)^2 + \frac{1}{3}(A-1)^3 - \dots \right]$$

$$= \text{tr} \left[U^{-1}(A-1)U - \frac{1}{2}U^{-1}(A-1)^2U + \frac{1}{3}U^{-1}(A-1)^3U - \dots \right]$$

$$= \text{tr} \left[\lambda-1 - \frac{1}{2}(\lambda-1)^2 + \frac{1}{3}(\lambda-1)^3 - \dots \right]$$

$$= \sum_j \left[\lambda_j - 1 - \frac{1}{2}(\lambda_j - 1)^2 + \frac{1}{3}(\lambda_j - 1)^3 - \dots \right] = \sum_j \ln \lambda_j$$

$$\text{tr} \ln A \cdot B = \ln \det A \cdot B$$

: אין לכתוב את זה פעם אחת

$$= \ln \det A + \ln \det B$$

$$= \text{tr} \ln A + \text{tr} \ln B$$

$$Z = \int D\Delta^* D\Delta e^{-\left[\frac{\beta V}{g} \sum_k |\Delta(k)|^2 - \text{tr} \ln(-\beta V G_0^{-1}) - \text{tr} \ln(1 + G_0 V \Delta) \right]}$$

←

המשוואה הזו היא המשוואה של ה- Δ והיא נכונה לכל Δ .
 במקרה הזה $\Delta = \Delta_0 = \Delta(k=0)$ והוא נכונה לכל Δ .

$$S = \frac{\beta V}{g} |\Delta_0|^2 - \ln \det(-\beta V(G_0^{-1} + V \Delta_0))$$

$$= \frac{\beta V}{g} |\Delta_0|^2 - \ln \prod_k \det \begin{bmatrix} -\beta V (i\omega_n - \xi_k & \Delta_0 \\ \Delta_0^* & i\omega_n + \xi_k \end{bmatrix}$$

$$= \frac{\beta V}{g} |\Delta_0|^2 - \sum_k \ln \left[(\beta V)^2 (\omega_n^2 + \xi_k^2 + |\Delta_0|^2) \right]$$

$$\frac{\delta S'}{\delta \Delta_0^*} = \beta V \Delta_0 - \sum_{\mathbf{k}} \frac{\Delta_0}{\omega_n^2 + \xi_{\mathbf{k}}^2 + |\Delta_0|^2} = 0 \quad \text{הצגת הבעיה}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{1}{g} &= \frac{1}{\beta V} \sum_{\mathbf{k}} \sum_{\omega_n} \frac{1}{\omega_n^2 + \xi_{\mathbf{k}}^2 + |\Delta_0|^2} = \frac{1}{V} \sum_{\mathbf{k}} \frac{1}{2E_{\mathbf{k}}} \frac{1}{\beta} \sum_{\omega_n} \left[\frac{1}{i\omega_n + E_{\mathbf{k}}} - \frac{1}{i\omega_n - E_{\mathbf{k}}} \right] \\ &= \frac{1}{V} \sum_{\mathbf{k}} \frac{1}{2E_{\mathbf{k}}} \left[N_F(-E_{\mathbf{k}}) - N_F(E_{\mathbf{k}}) \right] \\ &= \frac{1}{V} \sum_{\mathbf{k}} \frac{1}{2E_{\mathbf{k}}} \tanh\left(\frac{\beta E_{\mathbf{k}}}{2}\right) \end{aligned}$$

כאן בביקור ה BCS gap equation תמונה הציגו $V_0 = \frac{g}{V}$ והוכחה כי קיימת פתרון BCS
 אלא האופטימום מוגבל על ידי ω_0 .

ישנה בעיה של סדר גודל T_0 קיר Δ קטן. עדיין אסמא ישנה אקורטור ארד Δ קטן מדי.
 בעל ערך ממוצע ממוצע קוולט Δ קטן, אלא, יש Δ אינו תלוי קטן.
 מניין תמונה ממש Δ קטן לאו הקולט לך הבעיה? נעדר כי קיימת אינטראקציה הכוללת
 האנרגיה לרובם לא תלוי הממש במצבם מחושב את עומקם קאלקולט לך קוולט לך.
 אלא - עדיין כביש מוגבל $\langle \phi | e^{-\beta H(\alpha^\dagger \alpha)} | \phi \rangle$ יש גם האבסולוט קרוב

$$\langle \phi | 1 - \beta H(\alpha^\dagger \alpha) + \frac{\beta^2}{2} H(\alpha^\dagger \alpha) H(\alpha^\dagger \alpha) - \dots | \phi \rangle$$

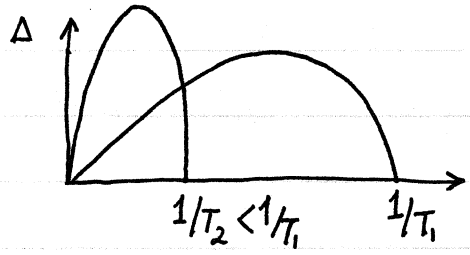
$$\begin{aligned} \langle \phi | \alpha^\dagger \alpha \alpha^\dagger \alpha | \phi \rangle &= \langle \phi | \alpha^\dagger \alpha^\dagger \alpha \alpha | \phi \rangle + \langle \phi | \alpha^\dagger \alpha | \phi \rangle && \text{קוולט לך} \\ &= \phi^{*2} \phi^2 + \underbrace{\phi^* \phi}_{\text{עם ממוצע } \alpha^\dagger \alpha} \end{aligned}$$

$$\langle \phi | e^{-\beta H(\alpha^\dagger \alpha)} | \phi \rangle = e^{-\beta H(\phi^* \phi)} \quad \text{קטן עומק ממוצע ממוצע האבסולוט קרוב}$$

יש גם הנושא הנוגד האינטראקציה הכוללת ממוצע ממוצע קטן.

עם מצבים כי פוליגונים קולטל והכל כמה חשבו עם זה והאנטימטרי. כיצד כולק מצב
 אצבע כפולה האקולור עבר Δ הוטרקט מ. הולד המטמ יהיו כצוק כלל מצב מטמ
 אצוק $e \sim \Delta \sim \Omega_n \Delta \sim T \cdot \Delta$ אצוק אלו והכל לא חשבו כצוק כצוק T אצוק
 מטמטמ האצוק המצוי כפולה האקולור.

צוק שוקל למה מצב הוא למה לא כלול כל הקור המצב בו מטמ Δ הולד $\beta = \frac{1}{T}$
 כל T אצוק יור הקור קצו יור אצוק מטמ Δ צצוק אלו חשבו יור צ'י
 לוקק מ. מטמ המטמט $\Delta(0) = \Delta(\beta)$ אצוק חשבו יור כולו.



מצב חשבו המצוי האקולור עבר Δ קצו אצוק מ. אצוק Δ אצוק מטמ (אצוק מטמ)

$$-\text{tr} \ln(1 + G_0 V_\Delta) = -\text{tr} G_0 V_\Delta + \frac{1}{2} \text{tr} G_0 V_\Delta G_0 V_\Delta - \frac{1}{3} \text{tr} (G_0 V_\Delta G_0 V_\Delta G_0 V_\Delta) + \dots$$

$$-\text{tr}(G_0 V_\Delta) = -\text{tr} \sum_k \begin{pmatrix} \frac{1}{i\omega_n - \bar{\epsilon}_k} & 0 \\ 0 & \frac{1}{i\omega_n + \bar{\epsilon}_k} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \Delta(k=0) \\ \Delta^*(k=0) & 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{aligned}
 \text{tr}(G_0 V_\Delta G_0 V_\Delta) &= \text{tr} \sum_{k, q} G_0(k) (V_\Delta)_{k, k+q} G_0(k+q) (V_\Delta)_{k+q, k} \\
 &= \text{tr} \sum_{k, q} \begin{pmatrix} \frac{1}{i\omega_n - \bar{\epsilon}_k} & 0 \\ 0 & \frac{1}{i\omega_n + \bar{\epsilon}_k} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \Delta_q \\ \Delta_q^* & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{i\omega_n - \bar{\epsilon}_{k+q}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{i\omega_n + \bar{\epsilon}_{k+q}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \Delta_q \\ \Delta_q^* & 0 \end{pmatrix} \\
 &= 2 \sum_{k, q} \frac{|\Delta_q|^2}{(i\omega_n + \bar{\epsilon}_k)(i\omega_n - \bar{\epsilon}_{k+q})} \\
 &= 2\beta \sum_q |\Delta_q|^2 \sum_k \frac{N_F(-\bar{\epsilon}_k) - N_F(\bar{\epsilon}_{k+q})}{-\bar{\epsilon}_{k+q} - \bar{\epsilon}_k} = 2\beta \sum_q |\Delta_q|^2 \sum_k \frac{N_F(\bar{\epsilon}_{k-1/2}) + N_F(\bar{\epsilon}_{k+1/2}) + 1}{\bar{\epsilon}_{k-1/2} + \bar{\epsilon}_{k+1/2}}
 \end{aligned}$$

לכל המערכות המובנות זהו שילוב של כל המצבים Δ : \vec{q} קטן, גדול

$$\sum_{\vec{k} \pm \vec{q}/2} = \frac{\hbar^2}{2m} (k^2 \pm \vec{k} \cdot \vec{q} + \frac{q^2}{4}) - \mu = \sum_{\vec{k}} \pm \frac{\hbar^2}{2m} \vec{k} \cdot \vec{q} + \frac{\hbar^2}{8m} q^2$$

$$N_F(\sum_{\vec{k} \pm \vec{q}/2}) \approx N_F(\sum_{\vec{k}}) + \frac{\partial N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}} \left(\pm \frac{\hbar^2}{2m} \vec{k} \cdot \vec{q} + \frac{\hbar^2}{8m} q^2 \right) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}^2} \left(\frac{\hbar^2}{2m} \vec{k} \cdot \vec{q} \right)^2$$

$$\Rightarrow N_F(\sum_{\vec{k} - \vec{q}/2}) + N_F(\sum_{\vec{k} + \vec{q}/2}) \approx 2N_F(\sum_{\vec{k}}) + \frac{\partial N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}} \frac{\hbar^2 q^2}{4m} + \frac{\partial^2 N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}^2} \left(\frac{\hbar^2}{2m} \vec{k} \cdot \vec{q} \right)^2$$

$$\text{Tr}(G_0 V_\Delta G_0 V_\Delta) \approx \beta V \sum_{\vec{q}} |\Delta_{\vec{q}}|^2$$

$$\times \int \frac{d^3 k}{(2\pi)^3} \frac{2N_F(\sum_{\vec{k}}) - 1 + \frac{\partial N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}} \frac{\hbar^2 q^2}{4m} + \frac{\partial^2 N_F}{\partial \sum_{\vec{k}}^2} \frac{\hbar^2}{2m} (\sum_{\vec{k}} + \mu) q^2 \cos^2 \theta}{\sum_{\vec{k}} + \frac{\hbar^2}{8m} q^2}$$

כאן θ זהו הזווית בין \vec{k} ו- \vec{q} . לכן הסימטריות הן $\frac{4\pi}{3}$ ו- 4π

$$= \beta V \sum_{\vec{q}} |\Delta_{\vec{q}}|^2 \int d\sum \nu(\sum) \frac{2N_F(\sum) - 1 + \frac{\partial N_F}{\partial \sum} \frac{\hbar^2 q^2}{4m} + \frac{1}{3} \frac{\partial^2 N_F}{\partial \sum^2} \frac{\hbar^2}{2m} (\sum + \mu) q^2}{\sum + \frac{\hbar^2}{8m} q^2}$$

כאן נעשה שימוש בשינוי $\sum \rightarrow \sum - \frac{\hbar^2}{8m} q^2$

$$= \beta V \sum_{\vec{q}} |\Delta_{\vec{q}}|^2 \int_{-\omega_0}^{\omega_0} d\sum \nu(\sum) \frac{1}{\sum} \left[2N_F(\sum) - 1 + \frac{\partial^2 N_F}{\partial \sum^2} \frac{\hbar^2}{3} \frac{(\sum + \mu) q^2}{2m} \right]$$

כאן נעשה שימוש בשינוי $\sum \rightarrow \sum - \frac{\hbar^2}{8m} q^2$ ו- Δ זהו המרחק בין המערכות

$$\beta V \sum_{\vec{q}} (\alpha + C q^2) |\Delta_{\vec{q}}|^2 = \int_0^\beta d\tau \int d^3 r [\alpha |\Delta|^2 + C |\nabla \Delta|^2]$$

$$\alpha(\tau) = \frac{1}{g} - \int_{-\omega_0}^{\omega_0} d\sum \nu(\sum) \frac{1 - 2N_F(\sum)}{2\sum}, \quad C(\tau) = \int_{-\omega_0}^{\omega_0} d\sum \nu(\sum) \frac{\hbar^2}{12m} \frac{\partial^2 N_F(\sum)}{\partial \sum^2} \frac{\sum + \mu}{\sum}$$

$$\frac{1}{g} - \int_{-w_b}^{w_b} d\xi v(\xi) \frac{1 - 2\mathcal{M}_F(\xi, T_c)}{2\xi} = 0 \quad \text{זוהי gap equation ב } T = T_c \text{ ו } \alpha(T_c) = 0 \text{ פה}$$

$$\begin{aligned} \alpha(T) = \alpha(T) - \alpha(T_c) &= V_0 \int_{-w_b}^{w_b} d\xi \frac{\mathcal{M}_F(\xi, T) - \mathcal{M}_F(\xi, T_c)}{\xi} \quad \leftarrow \\ &= V_0 \int_{-w_b}^{w_b} d\xi \frac{1}{\xi} \left. \frac{\partial \mathcal{M}_F(\xi, T)}{\partial T} \right|_{T_c} (T - T_c) \\ &= -V_0 \int_{-w_b}^{w_b} d\xi \frac{1}{\xi} \frac{\xi}{T_c} \left. \frac{\partial \mathcal{M}_F(\xi, T)}{\partial \xi} \right|_{T_c} (T - T_c) \\ &= V_0 \frac{T - T_c}{T_c} \end{aligned}$$

$T = T_c$ ו μ ו $\alpha(T)$ נחשבים

$$\begin{aligned} C(T) &\approx \frac{\hbar^2}{2M} V_0 \mu \int_{-\infty}^{\infty} d\xi \frac{1}{\xi} \frac{\partial^2 \mathcal{M}_F}{\partial \xi^2} \quad : |\xi| < T \ll \mu \text{ אז } \frac{\partial^2 \mathcal{M}_F}{\partial \xi^2} \text{ עולה } \\ &= \frac{\hbar^2 V_0 \mu}{2M} \frac{7\beta^2}{2\pi^2} S(\beta) \\ &= \frac{7S(\beta)}{48\pi^2} \hbar^2 V_0 U_F^2 \cdot \frac{1}{T^2} \quad : \mu \approx \frac{mU_F^2}{2} \end{aligned}$$

$|\Delta| \rightarrow \infty$ פר קוונטיזציה קטנה $\alpha < 0$ T_c מתאחד עם $\alpha > 0$ אינטראקציה חלשה יותר במקום קוונטיזציה קטנה יותר
 תלמיד משיג אינטראקציה חלשה יותר על ידי הגדלת Δ . קוונטיזציה קטנה יותר
 עבור הטמפרטורה הנמוכה ביותר T_c הנמוכה ביותר (עבור קוונטיזציה קטנה יותר)
 הקשר במקום הנמוך יותר

$$\frac{1}{4} \text{tr} \sum_k \left[\begin{pmatrix} \frac{1}{i\omega_n - \xi_k} & 0 \\ 0 & \frac{1}{i\omega_n + \xi_k} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & \Delta_0 \\ \Delta_0^* & 0 \end{pmatrix} \right]^4$$

$$= \frac{1}{2} \sum_k \left(\frac{|\Delta_0|^2}{\omega_n^2 + \xi_k^2} \right)^2 = \frac{V}{2} \sum_{\omega_n} \int_{-\omega_0}^{\omega_0} d\xi V(\xi) \left(\frac{|\Delta_0|^2}{\omega_n^2 + \xi^2} \right)^2 \approx \beta V \frac{V_0}{4} \frac{\pi}{\beta} \sum_{\omega_n} \frac{1}{|\omega_n|^3} |\Delta_0|^4$$

$$= \beta V \frac{V_0}{4} \frac{\beta^2}{\pi^2} \frac{7}{4} \zeta(3) |\Delta_0|^4$$

קבלנו את כ הנוסחה האפקטיבית עבור Δ של T_c היש

$$\beta \int d^3r \left\{ V_0 \frac{T-T_c}{T_c} |\Delta|^2 + \frac{7\zeta(3)}{48} V_0 \left(\frac{k_{WF}}{\pi T} \right)^2 |\nabla \Delta|^2 + V_0 \frac{7\zeta(3)}{16} \frac{1}{(\pi T)^2} |\Delta|^4 \right\}$$

מכאן נראה כי מופיע בסכום של קוויבאציה שאין תלות בהם עם לתיים אולם
 הופים כי β הוא האנרגיה הכוללת של הקוויבאציה. זהו קריק האנרגיה הכוללת
 שבנו אנו ואיננו אפוא (אולי אולי) הרכיב החזיקים של מקומי הנוסחה -
 אדם כי נראה הנוסחה האפקטיבית של הנוסחה.

XY בגובה RG סיבוב

$Z = \int d\theta e^{-S}$ בוקרם התלוקה של המודם (בקירוב גרנטולק קלט של הסיבוב)

$S = \frac{K}{2} \int d^3r (\vec{\nabla}\theta)^2$, $K = \beta J$ פר הברור

$\vec{V} = \vec{V}_e + \vec{V}_t$ בעל התמורה מקטם לזכ כי ישו וקטור \vec{V} השר כומים פו אכמה בעכ
 $\vec{\nabla} \times \vec{V}_e = 0 \Rightarrow \vec{V}_e = \vec{\nabla}\phi$ סוטר הככה האכט (irrotational) כול curl
 $\vec{\nabla} \cdot \vec{V}_t = 0 \Rightarrow \vec{V}_t = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ (solenoidal) הכול divergence

$\int_S d^3r \vec{\nabla} \times \vec{\nabla}\theta = \int d^3r \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A})$ לשי

$\hat{z} \oint d\vec{l} \vec{\nabla}\theta = 2\pi n \hat{z}$

$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 2\pi \hat{z} \sum_i m_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$

$\vec{\nabla}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \nabla^2 \vec{A}$

בעכ $\vec{A} = -\psi \hat{z}$ עק ψ וכל

$\nabla^2 \psi = 2\pi \sum_i m_i \delta(\vec{r} - \vec{r}_i)$

$\psi(r) = \sum_i m_i \ln \frac{|\vec{r} - \vec{r}_i|}{a} \equiv \sum_i 2\pi m_i C(\vec{r} - \vec{r}_i)$ עקסד פ

$C(\vec{r}) = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{|\vec{r}|}{a}$ ככ

הים כוקטור עין לו מלל אכט עכ מומם ככיקה

$\int_S d^3r \nabla^2 C(r) = \int_S d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} C = \oint_{\partial S} R d\varphi (\vec{\nabla} C)_r = 2\pi \cdot R \cdot \frac{1}{2\pi R} = 1$

$S = \{r\}$
 רעון קכ
 R קכ

$$S = \frac{K}{2} \int d^2r [\vec{\nabla}\phi - \vec{\nabla} \times (\hat{z}\Psi)]^2$$

מכאן

$$= \frac{K}{2} \int d^2r [(\vec{\nabla}\phi)^2 - 2\vec{\nabla}\phi \cdot \vec{\nabla} \times (\hat{z}\Psi) + (\vec{\nabla} \times (\hat{z}\Psi))^2]$$

אנטיסימטריה בתמונה של המצב הזה $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0$ \Rightarrow אולי יש המצב הזה $\vec{\nabla} \times (\hat{z}\Psi) = (\partial_y \Psi, -\partial_x \Psi, 0)$ e מכאן

$$= \frac{K}{2} \int d^2r [(\vec{\nabla}\phi)^2 + (\vec{\nabla}\Psi)^2]$$

$$= \frac{K}{2} \int d^2r [(\vec{\nabla}\phi)^2 - \Psi \nabla^2 \Psi] + \frac{K}{2} \oint_{R \rightarrow \infty} d\phi R \cdot \Psi \frac{\partial \Psi}{\partial r} \Big|_{r=R}$$

אנטיסימטריה בתמונה

$$\Psi|_{r=R \rightarrow \infty} = \sum_i m_i \ln \frac{R}{a}, \quad \frac{\partial \Psi}{\partial r} \Big|_{r=R \rightarrow \infty} = \sum_i m_i \frac{1}{R}$$

? עמדה
אנטיסימטריה בתמונה

$$S = \frac{K}{2} \int d^2r (\vec{\nabla}\phi)^2 - 2\pi^2 K \sum_{ij} m_i m_j C(\vec{r}_i - \vec{r}_j) + \beta \sum_i E_i + \pi K \left(\sum_i m_i \right)^2 \ln \frac{R}{a}$$

כשהוא לא יכול להיות זהו $vortices$ מכאן זה מוביל קנה המידה הקנה
עבור Z של כל המצבים של $vortices$ המוביל מובנה

$$Z = Z_e Z_t$$

$$Z_e = \int D\phi e^{-\frac{K}{2} \int d^2r (\vec{\nabla}\phi)^2}$$

כאשר התמונה המובנה היא של $\nabla\theta$ היא

המובנה m_i הוא קוואנטיזציה של $vortices$ המובנה \vec{r}_i והמובנה הוא m_i המובנה
 $\sum_i m_i = 0$ המובנה S המובנה המובנה המובנה המובנה המובנה
 המובנה $m=2$ $vortex$ קנה המידה של $vortices$ (כאן המובנה המובנה)
 המובנה $m \neq 1$ $vortices$ המובנה המובנה המובנה המובנה המובנה

$$y_0 = e^{-\beta E_c}$$

אם נגזיר את ה vortex fugacity
שקופט את המילוקים אתו

$$Z_t = \sum_{N=0}^{\infty} \frac{y_0^{2N}}{(N!)^2} \int \prod_{i=1}^{2N} \frac{d^2 r_i}{a^2} e^{4\pi i \sum_{i,j} m_i m_j c(\vec{r}_i - \vec{r}_j)}$$

הצורה הפורקטורית הולקרה של הסכמה נכללה עם N מטענים חיוביים ($m=1$) ו- N מטענים שליליים ($m=-1$) ואינטראקציה קולומבית 13-ממית. קצרי היציב-קוטלי. (הפניתי $\frac{1}{(N!)^2}$)
נראה כי לכל ערך מספר הבינמינליים קימן מדרגה אחת קולומבית סטטי את מספרם של
מיקומי N המטענים החיוביים ו- N המטענים השליליים (המספר)

כדי שברציט את מצבם למצבו כמותם זה המדרג המספר הטמפרטורה נמוכה קימן האינטראקציה
בין המטענים (vortices) גומחה למקם מדרג כמות קצרה גדולתם סכמה הטמפרטורה
גבוהה זה האינטראקציה ממחילה היכולת המדיקום וממטענים יוצרים סכמה של
מטענים חיוביים. טבל סכמה זה והימיה של יצי קימן האינטראקציה בין שני מטענים
במרחק r . האלמנטרי נמוכה המטענים מדרגת אינטראקציה דיקן הדיפוזיבילי הקולומבית
צלקתי אקטורי E המקוון את ה bare interaction $C(r)/E$. הקימן האינטראקציה
זה עם האלמנטרי והימיה מספר גומחה למקם זהו סכמה טמפרטורה קימן קימן
מחבר המדיקום והימיה ממחילה האינטראקציה ממחילה.

מקוון למקם האינטראקציה האקטורי קימן שני מטענים חיוביים עם סכמה קימן \vec{r} ו- \vec{r}' .
נראה כי את האלמנטרי נמוכה קימן $e^{-\beta E_c} \ll y_0 \ll e^{\beta E_c}$ ונראה כי האינטראקציה
האינטראקציה בעיקרה של y_0 זהו זהו

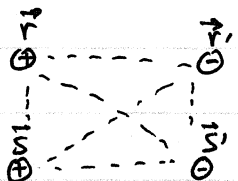
$$e^{-S_{\#}(\vec{r}-\vec{r}')} \equiv \left\langle e^{-4\pi i K C(\vec{r}-\vec{r}')} \right\rangle_t = e^{-4\pi i K C(\vec{r}-\vec{r}')} \times \left[\frac{1 + \frac{y_0^2}{a^4} \int d^2 s d^2 s' e^{-4\pi i K C(\vec{s}-\vec{s}')} e^{4\pi i K D(\vec{r}, \vec{r}', \vec{s}, \vec{s}')} + O(y_0^4)}{1 + \frac{y_0^2}{a^4} \int d^2 s d^2 s' e^{-4\pi i K C(\vec{s}-\vec{s}')} + O(y_0^4)} \right]$$

$$D(\vec{r}, \vec{r}', \vec{s}, \vec{s}') = C(\vec{r}-\vec{s}) - C(\vec{r}-\vec{s}') - C(\vec{r}'-\vec{s}) + C(\vec{r}'-\vec{s}') \quad 2010$$



משום שהפונקציה היא סימטרית יחסית לרשתות y_0 ו- y_1 וכן כמות

פר פני הפונקציה היא $\frac{1}{2}$ וכן y_0 ו- y_1 וכן כמות \vec{s}, \vec{s}' ו- \vec{r}, \vec{r}' הם



הוא y_0 ו- y_1 וכן כמות

$$e^{-S_{\text{eff}}(\vec{r}-\vec{r}')} = e^{-4\pi^2 k C(\vec{r}-\vec{r}')} \left[1 + \frac{y_0^2}{a^4} \int d^3s d^3s' e^{-4\pi^2 k C(\vec{s}-\vec{s}')} \left(e^{4\pi^2 k D(\vec{r}, \vec{r}', \vec{s}, \vec{s}')} - 1 \right) \right] + O(y_0^4)$$

פונקציה $|\vec{s}-\vec{s}'|$ היא הפונקציה הפשוטה $e^{-4\pi^2 k C(\vec{s}-\vec{s}')} = \frac{1}{|\vec{s}-\vec{s}'|^{2\pi k}}$ פונקציה של המרחק \vec{r} ו- \vec{r}'

$$\vec{R} = \frac{\vec{s} + \vec{s}'}{2} \quad \vec{S} = \vec{R} - \vec{U}/2$$

$$\vec{U} = \vec{s}' - \vec{s} \quad \Leftrightarrow \quad \vec{s}' = \vec{R} + \vec{U}/2$$

\vec{U} הוא

$$D(\vec{r}, \vec{r}', \vec{s}, \vec{s}') \approx -\vec{U} \cdot \vec{\nabla}_R C(\vec{r}-\vec{R}) + \vec{U} \cdot \vec{\nabla}_R C(\vec{r}'-\vec{R}) + O(U^3)$$

כאן

$$e^{4\pi^2 k D(\vec{r}, \vec{r}', \vec{s}, \vec{s}')} - 1 \approx -4\pi^2 k \vec{U} \cdot \vec{\nabla}_R [C(\vec{r}-\vec{R}) - C(\vec{r}'-\vec{R})] + 8\pi^4 k^2 [\vec{U} \cdot \vec{\nabla}_R [C(\vec{r}-\vec{R}) - C(\vec{r}'-\vec{R})]]^2 + O(U^3)$$

הצורה הזו היא $\int d^3U$ והיא סימטרית יחסית לרשתות y_0 ו- y_1 והיא

$$\int d^3U U_\alpha U_\beta \nabla_\alpha [C-C] \nabla_\beta [C-C] = \int d^3U U_\alpha^2 (\nabla_\alpha [C-C])^2 = \frac{1}{2} \int d^3U U^2 (\vec{\nabla} [C-C])^2$$

$$\Rightarrow e^{-S_{\text{eff}}(\vec{r}-\vec{r}')} \approx e^{-4\pi^2 k C(\vec{r}-\vec{r}')} \times \left[1 + \frac{y_0^2}{a^4} 2\pi \int_a^\infty dU U e^{-4\pi^2 k C(U)} \cdot 8\pi^4 k^2 \frac{U^2}{2} \int d^3R (\vec{\nabla}_R [C(\vec{r}-\vec{R}) - C(\vec{r}'-\vec{R})])^2 \right]$$

obtain poles in (physical) vortices are the same as the poles of the function $C(R)$

for $\nabla^2 C(R) = \delta(R)$ where R is the distance from the vortex

$$\text{Sch}^2 R \left(\nabla_R [C(\vec{r}-\vec{R}) - C(\vec{r}'-\vec{R})] \right)^2 = 2C(\vec{r}-\vec{r}') - 2C(0)$$

$C(0) = 0$ is the value at the origin

$$\Rightarrow e^{-S_{\text{eff}}(\vec{r}-\vec{r}')} = e^{-4\pi^2 K C(\vec{r}-\vec{r}')} \left[1 + 16\pi^5 K^2 y_0^2 C(\vec{r}-\vec{r}') \int_a^\infty \frac{dv}{a} \left(\frac{v}{a}\right)^{3-2\pi K} + O(y_0^4) \right]$$

the effective action is the same as the action of the vortex

$$S_{\text{eff}}(\vec{r}-\vec{r}') = 4\pi^2 K_{\text{eff}} C(\vec{r}-\vec{r}')$$

$$K_{\text{eff}} = K - 4\pi^3 K^2 y_0^2 \int_a^\infty \frac{dv}{a} \left(\frac{v}{a}\right)^{3-2\pi K}$$

for $K < \frac{2}{\pi}$ the vortex is stable. For $K > \frac{2}{\pi}$ the vortex is unstable. The condition for stability is $K < \frac{2}{\pi}$.

$$\int_a^\infty = \int_a^{a+da} + \int_{a+da}^\infty$$

the integral is the same as the integral of the function $C(R)$ over the distance da

$$K_{\text{eff}} = K - 4\pi^3 K^2 y_0^2 \int_a^{a+da} \frac{dv}{a} \left(\frac{v}{a}\right)^{3-2\pi K} - 4\pi^3 K^2 y_0^2 \int_{a+da}^\infty \frac{dv}{a} \left(\frac{v}{a}\right)^{3-2\pi K}$$

$$= K - 4\pi^3 K^2 y_0^2 \frac{da}{a} - 4\pi^3 K^2 y_0^2 \left(\frac{a+da}{a}\right)^{4-2\pi K} \int_{a+da}^\infty \frac{dv}{a+da} \left(\frac{v}{a+da}\right)^{3-2\pi K}$$

$$= K(a') - 4\pi^3 K^2(a') y_0^2(a') \int_{a'}^\infty \frac{dv}{a'} \left(\frac{v}{a'}\right)^{3-2\pi K(a')}$$

: y_0 is the same

! $a' = a + da$ is the same

$$K(a') = K(a) - 4\pi^3 K^2(a) y_0^2(a) \frac{da}{a}$$

$$y_0(a') = y_0(a) \left(1 + \frac{da}{a}\right)^{2 - \pi K(a)}$$

היחסים החדשים $K(a')$ ו- $y_0(a')$ הם פונקציות של a' ו- a הם הפרמטרים הרגילים. a' הוא cutoff רנורמליזציה. $K(a)$ ו- $y_0(a)$ הם הפרמטרים הרגילים. a' הוא cutoff רנורמליזציה. $K(a)$ ו- $y_0(a)$ הם הפרמטרים הרגילים. a' הוא cutoff רנורמליזציה.

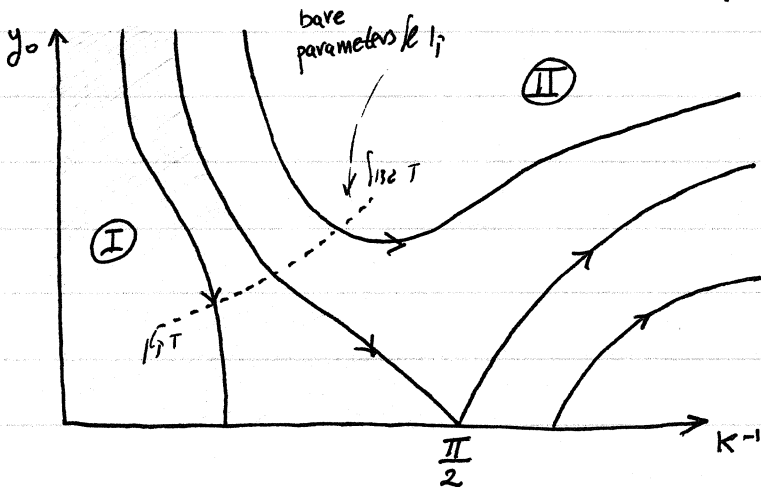
$$a' = a + da = a e^{dl} = a + a dl \Rightarrow dl = \frac{da}{a}$$

Flow equations החדשים של K ו- y_0

$$\frac{dK^{-1}(l)}{dl} = 4\pi^2 y_0^2(l) + O(y_0^4)$$

$$\frac{dy_0(l)}{dl} = [2 - \pi K(l)] y_0(l) + O(y_0^3)$$

למשל, K^{-1} הוא הפרמטר החדש, y_0 הוא הפרמטר החדש. K^{-1} הוא הפרמטר החדש, y_0 הוא הפרמטר החדש.



אנחנו נבדוק את המערכת הדיפרנציאלית הזו:

בהינתן $y_0 = 0$, $K^{-1} = K^{-1*} < \frac{\pi}{2}$ - בעלי פרמטרים - אלו המערכת של המערכת בקצה המיקרוסקופי של a נמצאת

יש לה קבוצת נקודות קבועות יציבות (stable fixed points) - נמצאות הנקודה הזו לא נמצאת
 אולם קבוצת $U(1)$ נקודה קבועה המציינת את המערכת הזו. קבוצת כו המערכת המלאה
 בקצה אחר זה $phase\ stiffness > 0 \Leftrightarrow$ קבוצת קבועות (הכוח)
 נמצאת ב $U(1)$ bare level קבוצת הנקודה של $U(1)$ קבוצת המערכת הזו הכוללת את הנקודה
 (הנקודה) $vertex\ fugacity \rightarrow 0!$ קבוצת y היא כוחות לא קבועים
 (irrelevant coupling). כוחות XY model קבוצת קבועות הזו הכוללת

קבוצת $U(1)$ המערכת של אלו קבוצת $y_0 = 1$ | $K^{-1} \rightarrow \infty$ המערכת הזו הכוללת
 כוחות $U(1)$ המערכת של אלו קבוצת קבועות הזו הכוללת XY model כוחות
 המערכת של $U(1)$ K^{-1} y_0 כוחות המערכת הזו הכוללת $U(1)$ המערכת של

$$X = K^{-1} - \frac{\pi}{2}$$

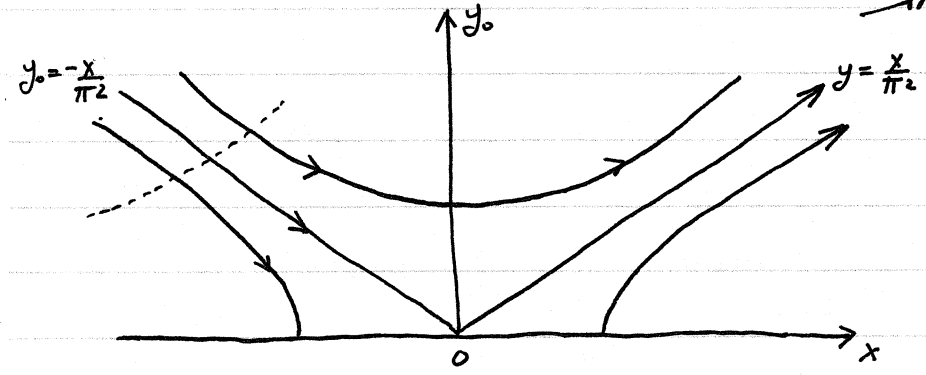
כוחות X המערכת הזו הכוללת $U(1)$ המערכת של

$$\frac{dx}{dl} = 4\pi^3 y_0^2 + O(X y_0^2, y_0^4)$$

$$\Rightarrow \frac{d(X^2 - \pi^4 y_0^2)}{dl} = 0$$

$$\frac{dy_0}{dl} = \frac{4}{\pi} X y_0 + O(X^2 y_0, y_0^3)$$

המערכת הזו הכוללת $U(1)$ המערכת של



$$l^* \approx \frac{\pi^2}{8b\sqrt{T-T_{kr}}}$$

$$\text{пд} \quad \arctan(\infty) = \frac{\pi}{2} \quad \text{д/дд}$$

$$\xi \approx ae^{l^*} \approx ae^{\frac{\pi^2}{8b\sqrt{T-T_{kr}}}}$$

!