

מטבעות בקובץ זה היוו אבן חן כבד מלבדן של מדינת אוקראינה כגון - תאקויד, אוסטר
מדינת אוקראינה תוקנו השלטון של ימי חוק מנצח קולולט. הקובץ עילא הוצג
של הכנסת והמדינה לטוב קולולט במדינה זה תאקויד וצנן ישן של טבעת
אלה במסר קודם חוק שינוי צנן של חטא הולאה של המדינה האוקראינית.

כדי להשיג את בקורת של מנצח קולולט קקידה גולה מדינת אוסטריה היום
גמא במדינת קרנה של המדינה והקובץ הכסף היה אמר קולולט מדינת:

Drude המש

בשנת המדינה ה 19 המדינה האוקראינית זה ימי המדינה (1897) אום שטח מדינה יתר
(1900) הוצג 3 כבוד אר המדינה והקולולט המדינה האוקראינית מן שטח
עדי.

המדינה המדינה:

1. המדינה המדינה המדינה (כבוד המדינה) המדינה המדינה המדינה, המדינה, המדינה
המדינה המדינה המדינה (המדינה המדינה) המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה
2. mean free time המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה

2. המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה
המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה

3. המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה
המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה

4. המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה
המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה המדינה

מכאן י מציג) שינוי המיקום של כדור על מישור 1-2 מציג את המהירות
(המיקום של הכדור על המישור)

$\vec{P}(t+dt)$ מציג את המיקום של הכדור: $\vec{P}(t)$ מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור

אם מציג את המיקום של הכדור על המישור $\vec{P}(t)$ מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור

מיקום הכדור $\vec{P}(t)$ מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור

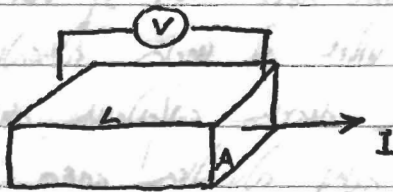
$$\Rightarrow \vec{P}(t+dt) = \left(1 - \frac{dt}{c}\right) (\vec{P}(t) + \vec{F}(t)dt) + \frac{dt}{c} \vec{F}(t)dt$$

$$\frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F}(t) - \frac{1}{c} \vec{P}(t)$$

שינוי המיקום של הכדור על המישור

שינוי המיקום של הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור

DC מישור



מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור
 $V = IR$ V מיקום הכדור על המישור

$$J = \frac{I}{A}$$

מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור

$$E = \frac{V}{L}$$

מיקום הכדור על המישור והמהירות של הכדור $\vec{F}(t)$ מיקום הכדור על המישור
(X מיקום הכדור על המישור)

התנגדות חשמלית ρ (resistivity) היא תכונה של חומר המבטאת את היעילות שלו בהולכה של זרם חשמלי. היא נמדדת באומג-מטר (Ω·m).

$$\vec{E} = \rho \vec{j} \Rightarrow R = \frac{L}{A} \rho$$

$$\vec{j} = \sigma \vec{E}$$

הקשר בין σ ו- ρ הוא $\sigma = \frac{1}{\rho}$. המודול σ מודד את היעילות של החומר בהולכה של זרם חשמלי. הוא נמדד ב- S/m (סיימנס למטר).
 $j_\alpha = \sigma_{\alpha\beta} E_\beta$, $E_\alpha = \rho_{\alpha\beta} j_\beta$ כאשר σ ו- ρ הם טנזורים. במקרה של חומר איזוטרופי הם סקלרים.

$$\vec{j} = -en\vec{v}$$

כאשר n הוא מספר החלקיקים המולידיים למ"מ, e היא מטען החלקיקים, ו- \vec{v} הוא המהירות הממוצעת שלהם. במקרה של חומר איזוטרופי, \vec{j} הוא פרופורציונלי ל- \vec{E} .

כאשר \vec{P} הוא המומנטום של החלקיקים, $\vec{F} = -e\vec{E}$ הוא הכוח המופעל עליהם. $\frac{d\vec{P}}{dt} = 0$ כאשר החלקיקים נמצאים במצב יציב.

$$\vec{j} = \frac{\vec{P}}{m} = -\frac{e\tau}{m} \vec{E}$$

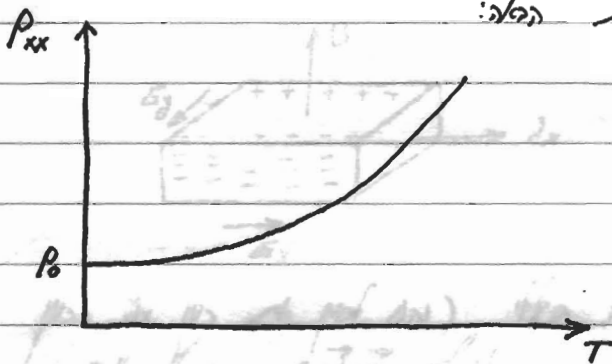
$$\vec{j} = \frac{ne^2\tau}{m} \vec{E} \Rightarrow \sigma = \frac{ne^2\tau}{m}$$

הזמן τ הוא הזמן הממוצע בין התנגשויות של החלקיקים המולידיים. הוא נמדד ב- sec .
 עבור מתכת, $\tau \sim 10^{-14} \text{ sec}$.
 המהירות הממוצעת של החלקיקים המולידיים היא $v_{rms} = \sqrt{\frac{3k_B T}{2m}}$.
 עבור מתכת, $v_{rms} \sim 10^7 \text{ cm/sec}$.
 הזמן τ הוא הזמן הממוצע בין התנגשויות של החלקיקים המולידיים. הוא נמדד ב- sec .
 עבור מתכת, $\tau \sim 10^{-14} \text{ sec}$.
 המהירות הממוצעת של החלקיקים המולידיים היא $v_{rms} = \sqrt{\frac{3k_B T}{2m}}$.
 עבור מתכת, $v_{rms} \sim 10^7 \text{ cm/sec}$.

הזמן τ הוא הזמן הממוצע בין התנגשויות של החלקיקים המולידיים. הוא נמדד ב- sec .
 עבור מתכת, $\tau \sim 10^{-14} \text{ sec}$.
 המהירות הממוצעת של החלקיקים המולידיים היא $v_{rms} = \sqrt{\frac{3k_B T}{2m}}$.
 עבור מתכת, $v_{rms} \sim 10^7 \text{ cm/sec}$.

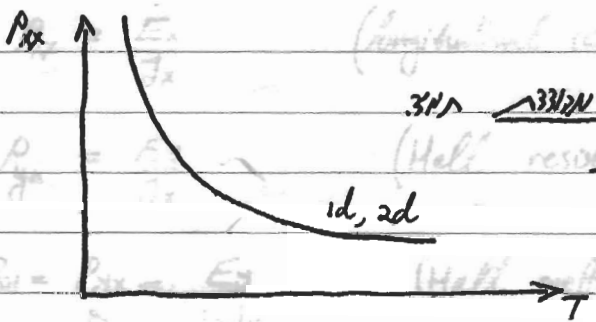
מגוון סוגי חומרים (דוגמה 10^4 K) וצפיפות זרם חשמלי
 גבוהה $10^2 - 10^3$ A

מגוון סוגי חומרים וצפיפות זרם חשמלי גבוהה:



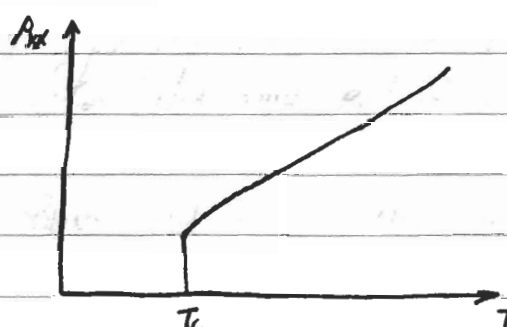
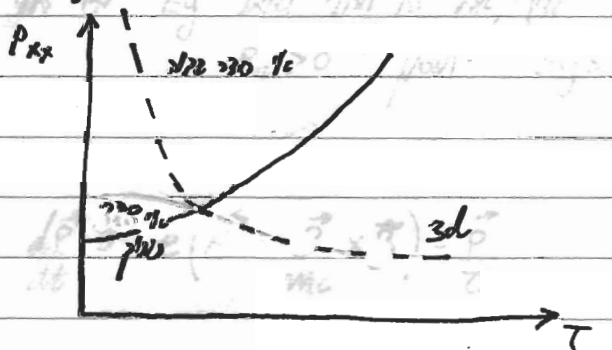
$$\rho = \rho_0 + AT^\alpha$$

התנגדות חשמלית נמוכה וצפיפות זרם חשמלי גבוהה
 זהו סוג של חומר שבו ρ_0 (התנגדות) נמוכה מאוד
 והתנגדות ρ גדלה עם T (התנגדות חשמלית) בצורה
 חזקה. קבועי היחס $\alpha = 1$ ו- $\alpha = 3$ הם סוגי חומרים שונים.



קבוע התנגדות חשמלית נמוכה וצפיפות זרם חשמלי גבוהה
 זהו סוג של חומר שבו ρ (התנגדות) נמוכה מאוד
 והתנגדות ρ קטנה מאוד ככל ש- $T \rightarrow 0$ (התנגדות חשמלית)
 קטנה מאוד. קבועי היחס $\alpha = 1$ ו- $\alpha = 3$ הם סוגי חומרים שונים.

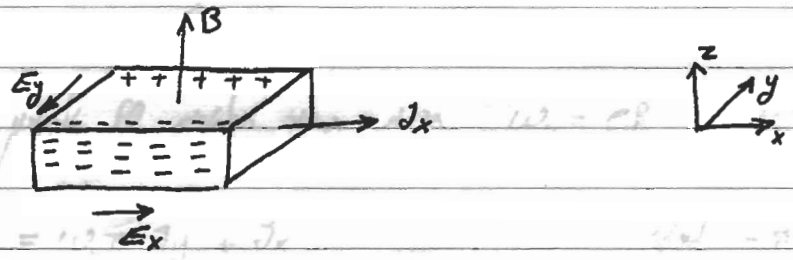
התנגדות חשמלית נמוכה וצפיפות זרם חשמלי גבוהה
 זהו סוג של חומר שבו ρ (התנגדות) נמוכה מאוד
 והתנגדות ρ קטנה מאוד ככל ש- $T \rightarrow 0$ (התנגדות חשמלית)
 קטנה מאוד. קבועי היחס $\alpha = 1$ ו- $\alpha = 3$ הם סוגי חומרים שונים.



צפיפות זרם חשמלי גבוהה ו- $\rho_{xx} = 0$: זהו סוג של חומר שבו

Hall effect

מקובל להניח כי הזרם זורם בכיוון x ויש שדה מגנטי בכיוון z



התנע של החלקיקים יורד בגלל השדה המגנטי. זה גורם להופעת שדה חשמלי E_y בכיוון y. זהו השדה ה-Hall. השדה E_x הוא השדה החשמלי המקורי.

$\rho_{xx} = \frac{E_x}{J_x}$ (longitudinal resistivity) זהו ההתנגדות הארוכה

$\rho_{yx} = \frac{E_y}{J_x}$ (Hall resistivity) זהו ההתנגדות ה-Hall

$R_H = \frac{\rho_{yx}}{B} = \frac{E_y}{BJ_x}$ (Hall coefficient) זהו מקדם ה-Hall

אם $B = B_z > 0$ ויש זרם $J_x > 0$ ויש שדה $E_y < 0$ (כלומר $R_H < 0$) אז ישנו חומר עם מטעם שלילי. אם $E_y > 0$ (כלומר $R_H > 0$) אז ישנו חומר עם מטעם חיובי.

$\frac{d\vec{p}}{dt} = -e(\vec{E} + \vec{p} \times \vec{B}) - \frac{\vec{p}}{\tau}$ משוואת התנועה של החלקיקים

$$0 = -eE_x - \omega_c p_y - \frac{p_x}{\tau} \quad \text{מכאן נובע} \quad \frac{d\vec{p}}{dt} = 0 \quad \text{כי אין תאוצה כלל}$$

$$0 = -eE_y + \omega_c p_x - \frac{p_y}{\tau}$$

לכן נניח שיש לנו שדה מגנטי $\omega_c = \frac{eB}{m\epsilon}$ ונניח τ קטן מאוד

$$\sigma_0 E_x = \omega_c \tau J_y + J_x \quad \text{נניח} \quad -\frac{ne\tau}{m} \approx 1 \quad \text{אם} \quad \tau \ll \frac{m}{ne}$$

$$\sigma_0 E_y = -\omega_c \tau J_x + J_y$$

אם τ קטן מאוד $\sigma_0 = \frac{ne^2\tau}{m}$ נניח

$$J_x = \sigma_0 E_x \quad \text{ובגובה} \quad J_y = 0 \quad \leftarrow \text{ישנו זרם רק בכיוון x}$$

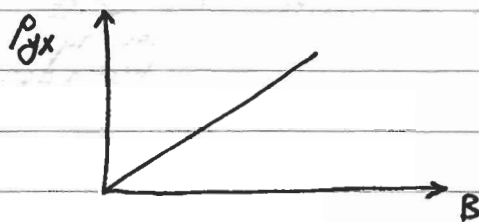
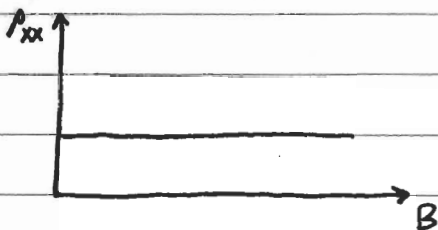
$$J_y = -\frac{\sigma_0}{\omega_c \tau} E_y$$

$$\Rightarrow R_{xx} = \frac{1}{\sigma_0}, \quad R_{yx} = -\frac{\omega_c \tau}{\sigma_0}, \quad R_{yy} = -\frac{1}{ne\tau}$$

הזרם יזרום בכיוון x

R_{xx} הוא ההתנגדות

R_{yx} הוא ההתנגדות

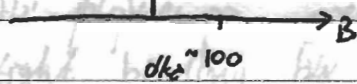


! R_{yy} הוא ההתנגדות בכיוון y ויש לה שני תנאים: $R_{yy} > 0$ ויש לה שני תנאים: $R_{yy} > 0$ ויש לה שני תנאים: $R_{yy} > 0$

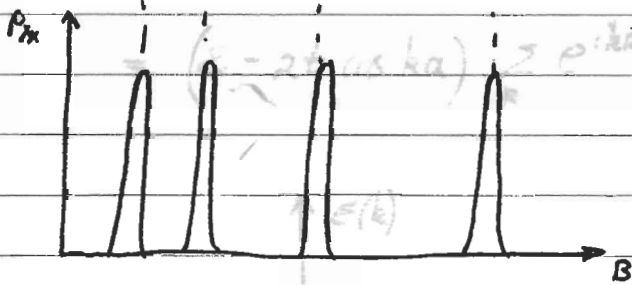
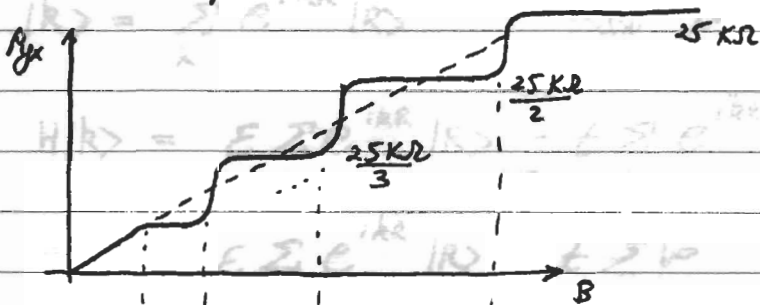
אנחנו רוצים לראות (למה זה קורה) מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים (עוד אטומים - אטומים לשיעור)



אנחנו רוצים לראות מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים



H = : אנחנו רוצים לראות מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים (עוד אטומים - אטומים לשיעור) מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים



$$P_{yx} = \frac{h/e^2}{\text{integer}} \approx \frac{25 \text{ K}\Omega}{\text{integer}}$$

10^{-10} ק"מ 10^4 אטומים 10^3 אטומים

אנחנו רוצים לראות מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים (עוד אטומים - אטומים לשיעור) מה קורה כשאנחנו מוסיפים עוד עוד אטומים

$$P_{yx} = \frac{25 \text{ K}\Omega}{\text{integer}}$$

או
אטומים

$$\psi(x) = e^{ikx} u(x)$$

1DNN potential periodic lattice sites, discrete space, continuous time

1D as a chain of particles, mass M , N particles, nearest neighbors, hopping t .
 $|R\rangle$ is the state of the particle at site R . The Hamiltonian is the sum of the kinetic energy and the potential energy.
tight binding - t is the hopping parameter, V is the potential energy.

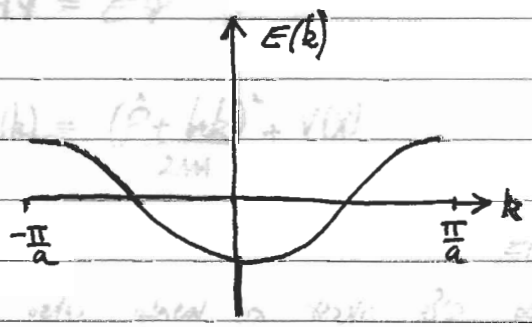
$$H = \sum_R E |R\rangle \langle R| - t \sum_R [|R-a\rangle \langle R| + |R+a\rangle \langle R|]$$

$$|k\rangle = \sum_R e^{ikR} |R\rangle$$

$$H|k\rangle = E \sum_R e^{ikR} |R\rangle - t \sum_R e^{ikR} (|R-a\rangle + |R+a\rangle)$$

$$= E \sum_R e^{ikR} |R\rangle - t \sum_R [e^{ik(R+a)} + e^{ik(R-a)}] |R\rangle$$

$$H = (E - 2t \cos ka) \sum_R e^{ikR} |R\rangle = E(k) |k\rangle$$

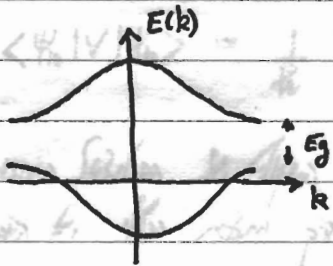


Q: δ per

1D lattice, $V(x+a) = V(x)$, $\psi(x) = e^{ikx} u_k(x)$, $u_k(x+a) = u_k(x)$.
 $u(x) = \sum_R \delta(x-R)$

$|k\rangle = |k + \frac{2\pi \cdot n}{a}\rangle$ is periodic in k with period $\frac{2\pi}{a}$. The first Brillouin zone (BZ) is $[-\frac{\pi}{a}, \frac{\pi}{a}]$. The crystal momentum is k .
 $k = \frac{2\pi \cdot n}{Na}$ where $n = -\frac{N}{2}, \dots, \frac{N}{2}$ (for even N) or $n = -\frac{N}{2}, \dots, \frac{N}{2}-1$ (for odd N).

3. The nearly free electron model is used to describe the energy bands and energy gaps. The energy $E(k)$ is plotted against the wave vector k . The energy bands are separated by energy gaps E_g .



The energy bands are separated by energy gaps. The energy gap is $E_g \sim 5 \text{ eV}$ and the energy gap is $E_g \sim 0.5 \text{ eV}$.

$$H = \frac{\hat{P}^2}{2m} + V(x)$$

$$H\psi = E\psi$$

$$H(k) = \frac{(\hat{P} + \hbar k)^2}{2m} + V(x)$$

$$E(k) = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + V(x)$$

The energy bands are separated by energy gaps. The energy gap is E_g . The energy bands are $H(k) = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + V(x)$. The energy bands are separated by energy gaps. The energy gap is E_g .

$$H(k+\Delta k) - H(k) = \frac{1}{2m} \left[(\hat{P} + \hbar(k+\Delta k))^2 - (\hat{P} + \hbar k)^2 \right] = \frac{\hbar}{m} (\hat{P} + \hbar k) \cdot \Delta k + \frac{\hbar^2}{2m} \Delta k^2$$

$$\Delta E(k) = \langle u_k | H(k+\Delta k) - H(k) | u_k \rangle \quad ; \quad E(k) \text{ } \approx \text{ } \text{polar} \text{ } \text{near} \text{ } \text{origin}$$

$$= \hbar \omega \Delta k \cdot \langle u_k | \frac{1}{m} (\hat{p} + \hbar k) | u_k \rangle$$

$$= \hbar \omega \Delta k \cdot \langle \psi_k | \frac{\hat{p}}{m} | \psi_k \rangle = \hbar \omega \Delta k \cdot \langle V \rangle$$

$\rightarrow \psi_k$ היא תמונה של רשת קריסטלית

$$\Rightarrow \langle \psi_k | V | \psi_k \rangle = \frac{1}{\hbar} \frac{\partial E(k)}{\partial k}$$

(מכיוון שהתנאי של אפס המומנטום הוא תנאי של אפס המומנטום של חלקיקים חופשיים) k הוא המומנטום של החלקיקים ו- $\hbar k$ הוא המומנטום של חלקיקי הרשת. $\hbar k$ הוא המומנטום של חלקיקי הרשת (כדי שיהיה זהות).

האנרגיה של החלקיקים היא $E(k)$.

אם $\hbar k$ הוא המומנטום של החלקיקים, אז $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים. $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים.

אם $\hbar k$ הוא המומנטום של החלקיקים, אז $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים. $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים.

אם $\hbar k$ הוא המומנטום של החלקיקים, אז $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים. $\hbar \omega$ הוא האנרגיה של החלקיקים.

$$\frac{dE(k(t))}{dt} = v \cdot (-eE)$$

$$\frac{dE(k)}{dk} \cdot \frac{dk}{dt} = \frac{1}{\hbar} \frac{\partial E}{\partial k} (-eE)$$

$$\frac{dk}{dt} = -\frac{eE}{\hbar}$$

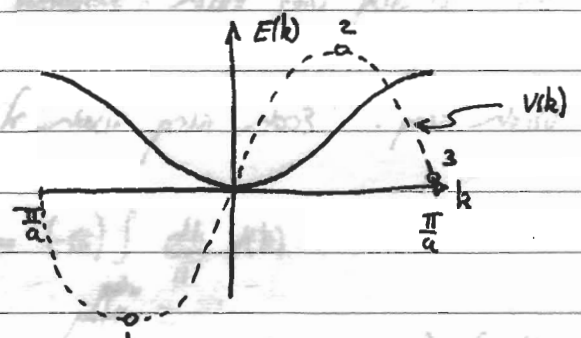
האנרגיה של החלקיקים היא $E(k)$.

תנודות בלוקים - תנודות בלוקים - תנודות בלוקים

$$v = \frac{1}{\hbar} \frac{\partial E}{\partial k}$$

$$\frac{dk}{dt} = -\frac{eE}{\hbar}$$

$$k(t) = k(0) - \frac{eEt}{\hbar}$$



התנודות הן תוצאה של תנודות במרחב ה-k

התנודות הן תוצאה של תנודות במרחב ה-k. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k.

Block oscillations: תנודות בלוקים. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k.

$\tau = 10^{-14}$ sec
 $\frac{1}{a} \sim 10^8$ cm⁻¹
 $\frac{eE}{\hbar} \sim 10^{-11}$ cm⁻¹

התנודות הן תוצאה של תנודות במרחב ה-k. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k. הן מתרחשות בגלל תנודות במרחב ה-k.

$$v = \frac{1}{\hbar} \frac{\partial E}{\partial k}$$

מה המהירות הכוללת היא $\hbar k$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$

המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$

$$J = (-e) \int \frac{dk}{\pi} v(k)$$

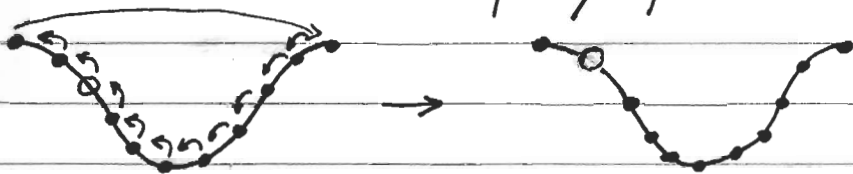
$$0 = (-e) \int \frac{dk}{\pi} v(k) + (e) \int \frac{dk}{\pi} v(k)$$

$$J = (+e) \int \frac{dk}{\pi} v(k)$$

המהירות

מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$

מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$



$$\frac{dk}{dt} = -\frac{eE}{\hbar}$$

מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{\hbar} \left(\frac{\partial E}{\partial k} \right) \right)$$

מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$ מה המהירות הזוויתית היא $\hbar \omega$

$$= \frac{1}{\hbar} \frac{\partial^2 E}{\partial k^2} \frac{dk}{dt}$$

$$= \left(-\frac{1}{\hbar^2} \frac{\partial^2 E}{\partial k^2} \right) e \cdot E$$

אם $a = \frac{E}{m}$ הילכאן יש זכרון עוד בלי $\frac{\partial^2 E}{\partial k^2} < 0$ אזי כיוון $\frac{dk}{dt}$ הוא חיובי
 $0 < \frac{1}{m^*} = -\frac{1}{\hbar^2} \frac{\partial^2 E}{\partial k^2}$ והוא חיובי $+e$ פלוס הכוונה לה
(אם כן זה לא היה נכון אזי $-e$ פלוס לה הילכאן יש זכרון עוד פה זה לא היה נכון)

אם m^* היא המסה האפקטיבית של החלקיקים, אזי $\frac{1}{m^*} = -\frac{1}{\hbar^2} \frac{\partial^2 E}{\partial k^2}$.
זהו הביטוי המכניס את המסה האפקטיבית לתורת החלקיקים.
אם $m^* > m$ אזי החלקיקים מתנהגים כמו חלקיקים כבדים יותר.
אם $m^* < m$ אזי החלקיקים מתנהגים כמו חלקיקים קלים יותר.
אם $m^* < 0$ אזי החלקיקים מתנהגים כמו חלקיקים בעלי מטעם הפוך.

$$E_g = 1.2 \text{ eV}$$

$$\left[\frac{\hbar^2 k^2}{2m^*} - e\phi \right] \psi(r) = E \psi(r)$$

$$E_1 = \dots$$

מסלול אטומי

האנרגיה של החלקיקים היא $E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m^*} - e\phi$.
האנרגיה של החלקיקים היא $E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m^*} - e\phi$.
האנרגיה של החלקיקים היא $E = \frac{\hbar^2 k^2}{2m^*} - e\phi$.