

מחנה למתמטיקה הישנה

המושג של ג'ינר תלוקן-ג' (particle-wave duality) הוא שטור האלקטרון והפוטון
 דומה מאד במה הקסיס. למינה הקצנים במה המטרון שטק יולק קצור התאכמה אל
 וטנק יולק להבאה בתלוקקן מתוקמת במטן שוק בולקם בתלוקקן אותה אל נקלמם בשלמי.
 למינה שטק הק מולקקם בפסקה שובתם קצ כי האמת שונק מאד. אלקטרונק מולקקם קמה הקולמם
 באה מאקט העקן היסודי של המד. אל, לממה שטק, מולקם אל יזי הישנה האלקטרומגנטי הקולמי
 ופוטונק מולקקם, כי שטק בהמשק, הק למד קולולטציה של שנה כה.

כיצד יש למכר דם הפרד שטקט ? אפשרת אמה הוא למדור אל התלוקן כמותס היסודי והמולממל
 למד מהל קולמי של העולק. זו העק כי נקלט קצ כי הממקק קולולט של אלקטרונק קולמיה. קצק
 זו הישנה האלקטרומגנטי מודר כולק קולמי של מדרה קולמ מסבי שנה מאד של פוטונק קולולטק.
 האפשרת האמיתית הוא למדור בשנה כיסודי ולמקמקם בתלוקקן כיסודי הממקק באה הישנה הקולמי
 מקולולט, כמו בתקרי האלקטרומגנטי. קצק אל זמט להכנה "שנה אלקטרומגנטי" קולמי שהאלקטרון בתלוקן
 קולמ מסה ומלוקן מולקקם יביד כולקן ממנה אל למדור ותלוקן הקולולטציה.

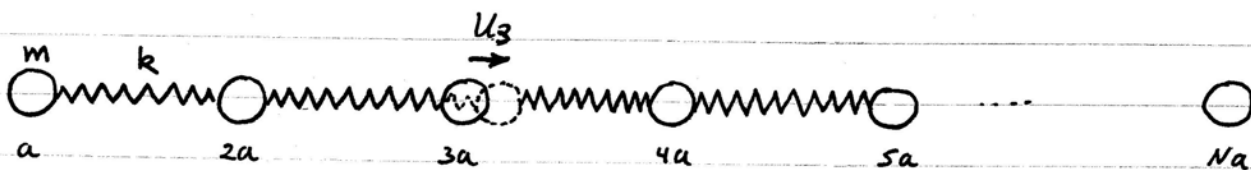
מסביר כי העק הישנה הקולמית בשנה כולק היקסי שיממט ימ, ושלמ משה סידור:

א. משנה תלמ היממט הפלמ קמ ממקק הקולולטק נלדו שמסה התלוקקן אלמ נשמה.
 כי לממ שטק נמקן בתלוקקן קולמיה באקן L. מקרימ הי-א ו-אמל נלדו כי כמס של קימיה
 אל ואלמ $\Delta p \geq \frac{h}{L}$. במלמיה מכ קימיה בלקולמיה באמנה של מסבי אולם $\Delta E \geq \frac{hc}{L}$
 כשהמממט בקרי המממט $E = \sqrt{p^2 c^2 + (mc)^2}$ בזול מממקם אל קמיה כהמ כהמ
 אל המממ האממממ מולמ $2mc^2$ אלמ יולק למר אל תלוקן אלמ-תלוקן מתוקקם.
 עק, כמולקקן קולמיה ממ ממקק באמיה מסבי אולם של $\lambda = \frac{hc}{mc}$ (Compton wave length).
 למ נלד לממ ימ שטק אלמ תלוקקן אמל! למ נלד קמ לממממ ממה ממממ קולולט של מסבי
 קולמי של תלוקקן נלדן למממ. זמט לממממ מולממממ שטק קממממ קמ מממ תלוקקן מממה.

דברק הקצבס במוטו בולמלינס שבע - קוולטענציע שנה זעלענע כי הווא מולקן באן אבי מולטו לע שנה אלעבאני $\Psi(x)$. האק נען אהדין בולמלינס כי בעלמא תולקן קוולטענציע לע תבע שנה קלאסר ? כי שבעא העשבע אר כק תילוד.

ד. ראנו כי תולקן קוולטענציע מולטען אכעיסע סמטוה קידע ממוכע לע חלקוקן בעק. בולמלינס קוולטענציע הישע הצעו אר אלעבאני יאס' ותולוד (או האט תילוד) קון האלמלינס בענה בענעו $a^+ a \Psi(x) = \Psi(x)$ כדק יאסעו לקוקן בעיסע סמטוה אלע. נבא קוולטענציע כי אלק יאס' תילוד נעקען באן אבי מכל' קוולטענציע הנעוה קידע אכעיסע תולקן קוולטענציע תבע שנה קלאסר ממוכע. מבער אכק, דע יכ' קוולטענציע לע תבע שנה קלאסר ממוכע נען עק לקול אר הקיכ קון הספון לע חלקוקן אסטאטיקוה קוולטענציע אלעו וקן מקוילוק - אר נבא שנה בענעו קידע העבאני.

נבא אכק תעילע אכעיסע כיצב מוכיער תבע שנה דיקעי הקאסי. קילע ממוכע יאס' נכעו אלק קוולטענציע באן כל' תבע שנה ממוכע תבע מוכיער קילע מוכיער אכעיסע לע דענע תעל. ככי אהדין כיצב וכל' אהדיקע תבע שנה בעקול לע מוכיער בענעו נעקוקן בענעו לע N מוכיער (כ' אלק קילע מוכיער) הקעלעו כי אכעיסע קעלען (קילע קעלען קילע) אכעיסע דע ממוכע. נעו כי אכעיסע וטאבי לע חלקוקן היט a כק. שמוכע שיוו העשע לע העשעו הומו ממוכע בקולטענציע $R_j = ja$ $j = 1, 2, \dots, N$.



נעמן כ u_j אר העטוה לע הוכעו ה j ממוכע שיוו העשע לע כ $R_j = ja$.

נעקוקן בענעו חלקוקן לע העשעו העשעו אכעיסע העבאני לע :

האנרגיה הקינטיקה

האנרגיה הפוטנציאלית

קצתם הקינטיקה $a \rightarrow 0$! $N \rightarrow \infty$ כך שאין השהיה קינטיקה $L = Na$

כיצד החלקים : N החלקים $u_j(t)$ $j=1 \dots N$

האינדיקס j החלק הפוטנציאלית $X \in [0, L]$
החלקים $u_j(t)$ החלק הפוטנציאלית $u(x, t)$
החלקים X : החלקים X אינדיקס j החלקים X

$$L = a \sum_{j=1}^N \left[\frac{1}{2} \left(\frac{m}{a} \right) \left(\frac{du_j}{dt} \right)^2 - \frac{1}{2} (ka) \left(\frac{u_j - u_{j-1}}{a} \right)^2 \right]$$
$$\rightarrow \int_0^L dx \left[\frac{\rho}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 - \frac{B}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \right]$$

$$L = \sum_{j=1}^N \left[\frac{m}{2} \left(\frac{du_j}{dt} \right)^2 - \frac{k}{2} (u_j - u_{j-1})^2 \right]$$

אינדיקס פוטנציאלית u_j אינדיקס קינטיקה
(החלקים u_j אינדיקס j)

$B = ka$ החלקים $\rho = \frac{m}{a}$ החלקים B bulk modulus

החלקים u החלקים u החלקים u

$$\left(\frac{m}{a} \right) \frac{d^2 u_j}{dt^2} - (ka) \left(\frac{u_{j+1} + u_{j-1} - 2u_j}{a^2} \right) = 0$$

החלקים u החלקים u החלקים u

$$m \frac{d^2 u_j}{dt^2} - k (u_{j+1} + u_{j-1} - 2u_j) = 0$$

$$\rightarrow \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - B \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 0$$

החלקים u החלקים u החלקים u

$$P_j = \frac{\partial L}{\partial \left(\frac{du_j}{dt} \right)} = m \frac{du_j}{dt}$$

החלקים u החלקים u החלקים u

$$\{u_j, P_j\} = \delta_{jj}$$

$$P_j = \left(\frac{m}{a} \right) \frac{du_j}{dt} \rightarrow \pi(x) = \rho \frac{\partial u}{\partial t}$$

$$\{u(x), \pi(x')\} = \delta(x-x')$$

$$H = \int_0^L dx \left[\frac{1}{2\rho} \pi^2 + \frac{B}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \right]$$

$$H = \sum_{j=1}^N P_j \dot{q}_j - L = \sum_{j=1}^N \frac{1}{2m} P_j^2 + \frac{k}{2} (u_j - u_{j-1})^2$$

החלקים u החלקים u החלקים u

קבוצת אינטגרל המרחב משמשת העבודה של המערכת הכוללת מתוך הסדרה של משוואת אבינר עבור המערכת הקבוצה. נראה שיש כאן בעיה עם אינטגרל המרחב של משוואת המערכת ישנן מתוך היעדר אבינר קבוצה הכוללת. המאפיין של אינטגרל המרחב הוא קבוצה הכוללת מתוך היעדר אבינר קבוצה הכוללת של מערכת משוואת אבינר ישנן זה קבוצה הכוללת קבוצה הכוללת הכוללת היא נראה.

האינטגרל הוא פונקציה של הזמן $\phi(\vec{r}, t)$ ושנייה $\frac{\partial \phi}{\partial t}, \vec{\nabla} \phi$ כמו שבאמצעותה של תורת הקוונטים נקראת ϕ היא קבוצה הכוללת של הזמן נראה שיש כאן בעיה עם אינטגרל המרחב של משוואת המערכת ישנן מתוך היעדר אבינר קבוצה הכוללת של מערכת משוואת אבינר ישנן זה קבוצה הכוללת קבוצה הכוללת הכוללת היא נראה.

$$L(t) = \int d^3r \mathcal{L}(\phi, \frac{\partial \phi}{\partial t}, \vec{\nabla} \phi)$$

כאשר \mathcal{L} נקראת פונקציית האינטגרל. משוואת המערכת נשמרת משוואת המערכת הכוללת הכוללת היא נראה.

$$S = \int_{t_1}^{t_2} dt L(t)$$

כאשר S הוא האינטגרל המרחב קבוצה הכוללת של הזמן נראה שיש כאן בעיה עם אינטגרל המרחב של משוואת המערכת ישנן מתוך היעדר אבינר קבוצה הכוללת של מערכת משוואת אבינר ישנן זה קבוצה הכוללת קבוצה הכוללת הכוללת היא נראה.

$$0 = \delta S = \int_{t_1}^{t_2} dt \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta \left(\frac{\partial \phi}{\partial t} \right) + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \cdot \delta (\vec{\nabla} \phi) \right]$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \frac{\partial \delta \phi}{\partial t} + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \cdot \vec{\nabla} \delta \phi \right]$$

היחסים הכוללים והמשוואות:

$$= \int_{t_1}^{t_2} dt \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \right) - \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \right) \right] \delta \phi + \dots$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \right) + \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} = 0$$

המשוואת המערכת נשמרת משוואת המערכת הכוללת הכוללת היא נראה.

הקשר בין שני המודלים

הקשר בין שני המודלים : Klein-Gordon : תהיה $\phi(\vec{r}, t)$ הפונקציה הממשית

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \left[\left(\frac{\partial \phi}{\partial t} \right)^2 - (\nabla \phi)^2 \right] - \frac{1}{2} m^2 \phi^2 \quad (c = \hbar = 1)$$

יש להוסיף את Klein-Gordon כשמו של המודל - לכתוב את המשוואה:

$$\frac{\partial^2 \phi}{\partial t^2} - \nabla^2 \phi + m^2 \phi = 0$$

משוואה זו הוצגה ב-1927 על ידי אלברט איינשטיין ופול דיראק. היא מתארת חלקיקים מסוג $1/2$ (אלקטרונים) אך היא איננה קוונטית. הבעיה הייתה שהיא לא תואמת את התצפיות בניסויים. הבעיה הייתה שהיא לא תואמת את התצפיות בניסויים. הבעיה הייתה שהיא לא תואמת את התצפיות בניסויים.

הקשר בין שני המודלים : Schrodinger : תהיה $\psi(\vec{r}, t)$ הפונקציה המרוכבת

$$\mathcal{L} = \frac{i\hbar}{2} \left(\psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \psi \right) - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla \psi^* \cdot \nabla \psi - V(\vec{r}, t) \psi^* \psi$$

הפונקציה $\psi(\vec{r}, t)$ היא שכיחה. $Re \psi$ ו- $Im \psi$ הם חלקים ממנה. $Re \psi$ ו- $Im \psi$ הם חלקים ממנה. $Re \psi$ ו- $Im \psi$ הם חלקים ממנה. $Re \psi$ ו- $Im \psi$ הם חלקים ממנה.

$$- \frac{i\hbar}{2} \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi - \frac{i\hbar}{2} \frac{\partial \psi}{\partial t} + V \psi = 0$$

$$i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi + V \psi$$



$$i\hbar \frac{\partial \psi^*}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} + V\psi^* = 0$$

עבור ψ נקח את משוואת שרדר-אנדרסון
שהיא הסימטריה המלאה של המשוואה הראשונה.

נקבל ψ מקומו משוואה הנרא קצת כמו משווא שרדר-אנדרסון אבל עם סימן הפוך
הפוך של ψ הוא ψ^* באופן עקבני. קצת בה קבל את המשוואה ψ הית שזה קצת יפה
המשוואה ההסימטריה של קוונטיזציה הולד. כפי שגורא בהמשך קוונטיזציה של תנאי שזה קצת
לא חלקי אלא באופן ישיר למשוואה הקוונטיזציה השני שנקבל קצת הקצת.

השדה האלקטרומגנטי: $\vec{E}(\vec{r}, t)$ $\vec{B}(\vec{r}, t)$ והמשוואות
הבסיסיות: $\vec{A}(\vec{r}, t)$ $\phi(\vec{r}, t)$ קצת

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}\phi - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

$$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$$

מבטא קומן לה שני משוואות מקומות
נראה כפי שיש המשוואה הולמבר עזר נראה שיש מיליון ואלו קצת קצת

$$\mathcal{L} = \frac{1}{8\pi} (\vec{E}^2 - \vec{B}^2)$$

ולקחת כוונת את המשוואות

$$= \frac{1}{8\pi} \left[\left(\vec{\nabla}\phi + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right)^2 - (\vec{\nabla} \times \vec{A})^2 \right]$$

הקבל $\frac{1}{8\pi}$ אילו הברני כן אק
הוא משווא כזה מוסק
שקבלת \vec{E} וזה אפס
מיליון ואלו קצת קצת

$$= \frac{1}{8\pi} \left[\left(\frac{\partial \phi}{\partial x} + \frac{1}{c} \frac{\partial A_x}{\partial t} \right)^2 + \left(\frac{\partial \phi}{\partial y} + \frac{1}{c} \frac{\partial A_y}{\partial t} \right)^2 + \left(\frac{\partial \phi}{\partial z} + \frac{1}{c} \frac{\partial A_z}{\partial t} \right)^2 \right. \\ \left. - \left(\frac{\partial A_x}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial x} \right)^2 - \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right)^2 - \left(\frac{\partial A_y}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial y} \right)^2 \right]$$

$$\frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \cdot \left(\vec{\nabla}\phi + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right) = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$$

משוואת שרדר-אנדרסון ϕ :

$$\frac{\partial}{\partial t} \frac{1}{4\pi c} \left(\frac{\partial \phi}{\partial z} + \frac{1}{c} \frac{\partial A_z}{\partial t} \right) + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) + \frac{1}{4\pi} \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial A_y}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial y} \right) = 0$$

משוואת שרדר-אנדרסון \vec{A} :

$$\Rightarrow \frac{1}{c} \frac{\partial E_z}{\partial t} = (\vec{\nabla} \times \vec{B})_z$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

קצת A_y A_x A_z מיליון ואלו קצת קצת

סמטריה ומוקד שימור

במכניקה קלאסית סמטריה הינה טרנספורמציה של המערכת שאינה משנה את משוואת התנועה. קבוצת
שאלת תורת טרנספורמציה של קווינטיזציה שבה לשדה $\phi \rightarrow \phi' = \phi + \delta\phi$ צפיפות המסבוגיאון אינה
משתנה, כלומר $\mathcal{L}(\phi') = \mathcal{L}(\phi)$, ומשם נובע מתקופת המשוואה התנועה ϕ' זהה לאלה של ϕ . למעשה
צפיפות זו משתנה מדי. קם לראות שמשוואת התנועה אינן משתנה אם עבור קווינטיזציה שבה מתקיים

$$\mathcal{L}(\phi') = \mathcal{L}(\phi) + \underbrace{\partial_\mu F^\mu}_{\delta\mathcal{L}} \equiv \mathcal{L}(\phi) + \partial_t F^0 + \partial_x F^x + \partial_y F^y + \partial_z F^z$$

קבוצה כזו קרויים \mathcal{L} הם המסבוגיאון צפיפות נקרא קבוצת שימור. בנקודת זמן t $|\mathbf{r}| \rightarrow \infty$ $S(\phi) = \dot{S}(\phi)$
של קווינטיזציה ϕ וזו שמתא $\delta S = 0$ תמיד ומינציה של השדה מתאם למתן משוואת תנועה עבור ϕ ו' ϕ .
(למעשה צ' לביטוי $\phi \rightarrow 0$ $|\mathbf{r}| \rightarrow \infty$ מתאם משוואת התנועה מתקבלת מניחה ומינציה שבה המערכת $|\mathbf{r}| \rightarrow \infty$
עבור קווינטיזציה של האנרגיה $\partial_t F^0$ משתנה קבוע).

למטרת נתר - Noether's theorem מתאם כי כל סמטריה כזו של המסבוגיאון מובילה לקיומו של חוק שימור

$$\partial_\mu J^\mu = 0 \iff \partial_t J^0 + \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = 0$$

$$Q = \int_V d^3r J^0$$
 כלומר, אם נבחר את המטען בתוך נפח V

$$\frac{dQ}{dt} = - \int_V d^3r \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = - \int_A d\vec{S} \cdot \vec{J}$$
 נקדם שהוא משתנה בזמן בהתאם ל

בהמשך המטען הוא קבוע המרוקן. מתאם אחרת כל שטח Q קבוע V נפח משתנה הנתון \vec{J} לא מתאם
לנפח. שלו משוואת הריבועים של Q. אם \vec{J} בלבד מהי מסבוגיאון עבור $|\mathbf{r}| \rightarrow \infty$ אז $Q = \int d^3r J^0$ אינו משתנה בזמן.

הוכחה: נבחר את השטח Q ב \mathcal{L} תמיד טרנספורמציה עבור קווינטיזציה שבה ϕ המתקיימת את משוואת התנועה

$$\delta \mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \partial_\mu (\delta \phi)$$

$$= \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \phi} - \partial_\mu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \right] \delta \phi + \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \delta \phi \right] = \partial_\mu \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \delta \phi \right]$$

במרחב הזמן המרחב קבוצה סדורה הכאן מתאים כמעט ממשלתי המשווה
 אך רק הרביעית היא סגורה של השנייה כל של וצורה האין לה תנאי C: $\delta \mathcal{L} = \partial_\mu F^\mu(\phi)$
 וכן תמיד מתקבל קצתם ע"י משווא התורה נקרא:

$$j^\mu = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \delta \phi - F^\mu(\phi) \quad \partial_\mu j^\mu = 0$$

מכאן

מכאן $U(1)$ מסוג התקין: לעומת שבנו שזהו אינדיאלי תמיד הרביעית

$$\psi(\vec{r}, t) \rightarrow e^{i\alpha} \psi(\vec{r}, t), \quad \psi^*(\vec{r}, t) \rightarrow e^{-i\alpha} \psi^*(\vec{r}, t)$$

אז α קצת ממש' כולם. סגורה זו תמיד הכוללת השנה קבוצה סגורה סגורה $U(1)$
 קבוצה זו $F^\mu = 0$. קבוצה שמתקבלת אינדיאלי תמיד ע"י אינדיאלי של הרביעית:

$$\psi(\vec{r}, t) \rightarrow \psi(\vec{r}, t) + i \delta \alpha \psi(\vec{r}, t) \equiv \psi + \delta \psi$$

$$\psi^*(\vec{r}, t) \rightarrow \psi^*(\vec{r}, t) - i \delta \alpha \psi^*(\vec{r}, t) \equiv \psi^* + \delta \psi^*$$

אז ρ נקרא עכשיו הוא הנשאר היה

$$\rho \equiv j^0 = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi)} \delta \psi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi^*)} \delta \psi^*$$

$$= \frac{i\hbar}{2} \psi^* i \delta \alpha \psi - \frac{i\hbar}{2} \psi (-i \delta \alpha \psi^*) = -\hbar \delta \alpha \psi^* \psi$$

$$\vec{J} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\vec{\nabla}\psi)} \delta\psi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\vec{\nabla}\psi^*)} \delta\psi^*$$

אנרגיה הזרם של האנליטיקל הינו

$$= -\frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla}\psi^* \cdot i\delta\alpha\psi - \frac{\hbar^2}{2m} \nabla\psi \cdot (-i\delta\alpha\psi^*)$$

$$= -\hbar\delta\alpha \frac{\hbar}{2mi} (\psi^* \vec{\nabla}\psi - \vec{\nabla}\psi^* \cdot \psi)$$

מדידת המומנטום - אלו מופיעים את המומנטום עם צפיפות אנרגיה והסתברות המוכרים. קראו את סעיף ההסתברות (המטריקס) בתוספת שציינתם מתי את אופרטור המומנטום $U(1)$ (הפעולה ψ ו ψ^* קוואנטיזציה).

סמטריה להסתברות קוונטית וקלאסית ושימור התנע והאנרגיה

$$\phi(x^\nu) \rightarrow \phi(x^\nu + \epsilon^\nu)$$

נניח את המערכת (השדה) קוונטית וקלאסית

$$x^\nu = (x^0, x^1, x^2, x^3) = (t, x, y, z)$$

העקבות אינפיניטסימליים ϵ^ν :

$$= \phi(x^\nu) + \epsilon^\nu \partial_\nu \phi(x^\nu)$$

$$\delta\mathcal{L} = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial\phi} \epsilon^\nu \partial_\nu \phi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\phi)} \epsilon^\nu \partial_\nu \partial_\mu \phi$$

התנע הקוונטית היא צפיפות האנרגיה והסתברות? :

נניח \mathcal{L} הוא תלוי באלן מופיע x^ν ואלו η האנליטיקל בלתי מוגבלים בקרבת התלוי ϕ בקרוב ϵ

$$\epsilon^\nu \partial_\nu \mathcal{L} = \epsilon^\nu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial\phi} \partial_\nu \phi + \epsilon^\nu \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu\phi)} \partial_\nu \partial_\mu \phi$$

(1) $\delta\mathcal{L} = \epsilon^\nu \partial_\nu \mathcal{L}$

אם \mathcal{L} תלוי רק ב $F^\mu = \epsilon^\mu \mathcal{L}$ והאנרגיה של המערכת \mathcal{L} היא $\mathcal{L} = \frac{1}{2} m \dot{\phi}^2 - V(\phi)$ ואלו \mathcal{L} קוונטיזציה (1) $\epsilon^\nu \partial_\nu \mathcal{L} = \epsilon^\nu \partial_\nu V(\phi)^2$ ואלו \mathcal{L} תלויים רק ב ϕ ואלו \mathcal{L} קוונטיזציה (1) $\epsilon^\nu \partial_\nu \mathcal{L} = \epsilon^\nu \partial_\nu V(\phi)^2$

כל הפיזיקאים סומים תמיד התקף במסגרת X^ν שבה נמדדו מרחב וזמן (המרחב) הם הנשאר

$$(J_\nu)^\mu = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_\mu \phi)} \partial_\nu \phi - \delta_\nu^\mu \mathcal{L} \equiv T^\mu_\nu$$

בשדה $E=1$ מכין כל ∂_ν שיש בו ∂_μ של המרחב או הקוורט. T^μ_ν נקרא energy-momentum tensor והוא נקרא

$$\partial_\mu T^\mu_\nu = 0$$

הזוג הנשאר תחת סומים התקף במסגרת (X^0) הינו $E = \int d^3r T^{00}$

$$= \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \phi)} \partial_t \phi - \mathcal{L} \right]$$

כל האנרגיה הכלולה של השדה. כלומר כל הפיזיקאים שרצונו מכלל צימוד לשדה תיזוני $V(\vec{r})$ כאילו תמיד במסגרת הזמן צימוד סומים תמיד התקף במסגרת שרואים הנשאר כל הינו

$$E = \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi)} \partial_t \psi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi^*)} \partial_t \psi^* - \mathcal{L} \right] = \int d^3r \left[\frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla} \psi^* \vec{\nabla} \psi + V(\vec{r}) \psi^* \psi \right]$$

הזוג הנשאר תחת סומים התקף כלוקל הזר הצימוד X^i הינו $P^i = \int d^3r T^{0i}$ (מכאן $T^i_0 = -T^0_i$ כל ∂_μ שיש בו ∂_ν)

$$= - \int d^3r \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \phi)} \partial_i \phi$$

כל הצימוד הנשאר במסגרת X^i כלומר, כלפינו שרצונו בהתקף צימוד לשדה תיזוני סומים תמיד הנשאר מתייחסת ונקרא עוצמה

$$\vec{P} = - \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi)} \vec{\nabla} \psi + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial(\partial_t \psi^*)} \vec{\nabla} \psi^* \right] = - \int d^3r \left[\frac{i\hbar}{2} \psi^* \vec{\nabla} \psi - \frac{i\hbar}{2} \psi \vec{\nabla} \psi^* \right] = \int d^3r \psi^* (-i\hbar \vec{\nabla}) \psi$$

בשדה אופרטור התקף כל הצימוד הינו P^i כלפינו שרצונו עם הינו הנשאר עוצמה התקף של הינו.

הנושא ההמכאניקה של תורת השדה

נניח כי המערכת היא מערכת קלאסית עם N חלקיקים $q_j, j=1 \dots N$ הנמצאים במרחב קואורדינטות q_j ומומנטים קאנוניים p_j

(1) $p_j = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j}$

(2) $H(q_j, p_j) = \sum_{j=1}^N p_j \dot{q}_j - L(q_j, \dot{q}_j)$ ההמכאניקה:

$dH = \sum_{j=1}^N [\dot{q}_j dp_j + p_j d\dot{q}_j - \frac{\partial L}{\partial q_j} dq_j - \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} d\dot{q}_j]$ היות שהמערכת היא מערכת קלאסית $L(q, \dot{q})$ ותנאי $p_j = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j}$ הם

$= \sum_{j=1}^N [\dot{q}_j dp_j - \frac{\partial L}{\partial q_j} dq_j]$ התקיים שיתוף קאנוני p_j :

(3) $\dot{q}_j = \frac{\partial H}{\partial p_j}, \quad \frac{\partial L}{\partial q_j} = - \frac{\partial H}{\partial q_j}$ נמצא את הקשרים

$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} = \dot{p}_j$ שיתוף קאנוני אחר: $\dot{p}_j = - \frac{\partial H}{\partial q_j}$

אם הן משתנות המיקום והזמן הן משתנות המיקום והזמן. $A(q, p), B(q, p)$ הם פונקציות של q, p וזמן t .
תקיים שיתוף קאנוני של סוגי קאנוני המיוצגים על ידי $\{q_i, p_j\} = \delta_{ij}, \{q_i, q_j\} = \{p_i, p_j\} = 0$ (הרע)

(4) $\{A, B\} = \sum_{j=1}^N \left[\frac{\partial A}{\partial q_j} \frac{\partial B}{\partial p_j} - \frac{\partial A}{\partial p_j} \frac{\partial B}{\partial q_j} \right]$

$\dot{q}_j = \{q_j, H\}, \dot{p}_j = \{p_j, H\}$ הרע $\{q_i, p_j\} = \delta_{ij}, \{q_i, q_j\} = \{p_i, p_j\} = 0$

$\frac{dA}{dt} = \sum_{j=1}^N \left[\frac{\partial A}{\partial q_j} \dot{q}_j + \frac{\partial A}{\partial p_j} \dot{p}_j \right] + \frac{\partial A}{\partial t} = \{A, H\} + \frac{\partial A}{\partial t}$

הרע $A(q, p, t)$ נקראת פונקציה קאנונית המשתנה הזמן.

נראה כי המרחב הפונקציונלי של ϕ הוא אינסופי-ממדי.

$$\Pi = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})}$$

המרחב הפונקציונלי של ϕ הוא אינסופי-ממדי (1) ו- (2) כי המרחב הפונקציונלי של ϕ הוא אינסופי-ממדי.

$$\mathcal{H} = \Pi \frac{\partial \phi}{\partial t} - \mathcal{L}$$

המרחב הפונקציונלי של $\mathcal{H} = \int d^3r \mathcal{H}$ הוא אינסופי-ממדי.

כדי לקבל את המרחב הפונקציונלי של \mathcal{H} (3) נראה כי המרחב הפונקציונלי של \mathcal{H} הוא אינסופי-ממדי.

$$F = \int d^3r \mathcal{F}(\phi, \vec{\nabla} \phi, \frac{\partial \phi}{\partial t})$$

המרחב הפונקציונלי של F הוא אינסופי-ממדי.

$$\delta F = \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{F}}{\partial \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \delta (\vec{\nabla} \phi) + \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta (\frac{\partial \phi}{\partial t}) \right]$$

המרחב הפונקציונלי של F הוא אינסופי-ממדי.

$$= \int d^3r \left[\left(\frac{\partial \mathcal{F}}{\partial \phi} - \vec{\nabla} \cdot \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial (\vec{\nabla} \phi)} \right) \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta (\frac{\partial \phi}{\partial t}) \right]$$

המרחב הפונקציונלי של F הוא אינסופי-ממדי.

$$= \int d^3r \left[\frac{\delta F}{\delta \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{F}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta (\frac{\partial \phi}{\partial t}) \right]$$

המרחב הפונקציונלי של F הוא אינסופי-ממדי.

$$\delta H = \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} \delta \phi + \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta (\frac{\partial \phi}{\partial t}) - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \phi} \delta \phi - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \delta (\frac{\partial \phi}{\partial t}) \right]$$

$$= \int d^3r \left[\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi} \delta \phi - \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \phi} \delta \phi \right]$$

המרחב הפונקציונלי של \mathcal{H} הוא אינסופי-ממדי.

המרחב הפונקציונלי של \mathcal{H} הוא אינסופי-ממדי.

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} = \frac{\delta H}{\delta \Pi}, \quad \frac{\delta \mathcal{L}}{\delta \phi} = - \frac{\delta H}{\delta \phi}$$

המרחב הפונקציונלי של \mathcal{H} הוא אינסופי-ממדי.

$$\frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial (\frac{\partial \phi}{\partial t})} \right) = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \phi}$$

התוצאה: \mathcal{L} של הפרמטרים של ψ ו- ψ^* הם $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi}$ ו- $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi^*}$ הם $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \psi^*}$ ו- $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}}$ ו- $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}^*}$ הם $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}}$ ו- $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}^*}$ הם $\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\psi}^*}$

$$\mathcal{L} = i\hbar \psi^* \frac{\partial \psi}{\partial t} - \frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla} \psi^* \cdot \vec{\nabla} \psi - V \psi^* \psi$$

$$\pi_\psi = i\hbar \psi^*$$

← המנג'ר של ψ הוא π_ψ

המנג'ר של ψ^* הוא $\pi_{\psi^*} = 0$

$$\mathcal{H} = \pi_\psi \frac{\partial \psi}{\partial t} + \pi_{\psi^*} \frac{\partial \psi^*}{\partial t} - \mathcal{L}$$

$$= \frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla} \psi^* \cdot \vec{\nabla} \psi + V \psi^* \psi$$

$$= -\frac{i}{\hbar} \left[\frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla} \pi_\psi \cdot \vec{\nabla} \psi + V \pi_\psi \psi \right]$$

הקו H של ψ ו- π_ψ הם:

התוצאה היא:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \psi}{\partial t} &= \frac{\delta H}{\delta \pi_\psi} = \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \pi_\psi} - \vec{\nabla} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\vec{\nabla} \pi_\psi)} \\ &= -\frac{i}{\hbar} V \psi + \frac{i\hbar}{2m} \nabla^2 \psi \end{aligned}$$

התוצאה היא ψ של ψ ו- π_ψ הם:

$$\begin{aligned} \frac{\partial \pi_\psi}{\partial t} &= i\hbar \frac{\partial \psi^*}{\partial t} = -\frac{\delta H}{\delta \psi} = -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \psi} + \vec{\nabla} \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial (\vec{\nabla} \psi)} \\ &= \frac{i}{\hbar} V \pi_\psi - \frac{i\hbar}{2m} \nabla^2 \pi_\psi \\ &= \frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi^* + V \psi^* \end{aligned}$$

התוצאה היא ψ^* של ψ^* ו- π_{ψ^*} הם:

התוצאה של (4) היא שכל שני פונקציות קומוטטיות הן זוגות קומוטטיות

$$A = \int d^3r \mathcal{A}(\phi, \vec{\nabla}\phi, \pi, \vec{\nabla}\pi, t) \quad , \quad B = \int d^3r \mathcal{B}(\phi, \vec{\nabla}\phi, \pi, \vec{\nabla}\pi, t)$$

$$\{A, B\} = \int d^3r \left[\frac{\delta A}{\delta \phi} \frac{\delta B}{\delta \pi} - \frac{\delta A}{\delta \pi} \frac{\delta B}{\delta \phi} \right] \quad \text{כאן}$$

$A = \int d^3r \delta(\vec{r}-\vec{r}_1) \phi(\vec{r}) = \phi(\vec{r}_1)$ כל פונקציה אחרת זוגית עם פונקציה זו היא פונקציה קומוטטית

$B = \int d^3r \delta(\vec{r}-\vec{r}_2) \phi(\vec{r}) = \phi(\vec{r}_2)$

$$\{\phi(\vec{r}_1), \phi(\vec{r}_2)\} = \int d^3r [\delta(\vec{r}-\vec{r}_1) \cdot 0 - 0 \cdot \delta(\vec{r}-\vec{r}_2)] = 0$$

$$\{\pi(\vec{r}_1), \pi(\vec{r}_2)\} = 0 \quad \text{כאן זהו הפתרון}$$

$B = \int d^3r \delta(\vec{r}-\vec{r}_2) \pi(\vec{r}) = \pi(\vec{r}_2)$ כל פונקציה אחרת זוגית עם פונקציה זו היא פונקציה קומוטטית

$$\{\phi(\vec{r}_1), \pi(\vec{r}_2)\} = \int d^3r [\delta(\vec{r}-\vec{r}_1) \delta(\vec{r}-\vec{r}_2) - 0] = \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)$$

הפתרון עבור $|r| \rightarrow \infty$ הוא $\delta\phi \rightarrow 0$ $\delta\pi \rightarrow 0$ והוא A הוא פונקציה קומוטטית עם כל פונקציה אחרת

$$\begin{aligned} \frac{dA}{dt} &= \int d^3r \left[\frac{\delta A}{\delta \phi} \frac{\partial \phi}{\partial t} + \frac{\delta A}{\delta \pi} \frac{\partial \pi}{\partial t} + \frac{\partial \mathcal{A}}{\partial t} \right] \\ &= \int d^3r \left[\frac{\delta A}{\delta \phi} \frac{\delta H}{\delta \pi} - \frac{\delta A}{\delta \pi} \frac{\delta H}{\delta \phi} + \frac{\partial \mathcal{A}}{\partial t} \right] \quad \text{כאן זהו הפתרון} \\ &= \{A, H\} + \frac{\partial A}{\partial t} \end{aligned}$$

$$\frac{\partial A}{\partial t} = \int d^3r \frac{\partial \mathcal{A}}{\partial t} \quad \text{כאן}$$

קוואנטציה קאנאניקלית

אנחנו מנסים לכתוב את הפונקציונל של המערכת ונראה שהיא איננה קאנאנית. כדי להפוך אותה לקאנאנית, נשתמש בשיטת קוואנטציה קאנאנית:

$$[A, B] \rightarrow \frac{1}{i\hbar} [\hat{A}, \hat{B}]$$

$$[\hat{\phi}(\vec{r}_1), \hat{\phi}(\vec{r}_2)] = [\hat{\pi}(\vec{r}_1), \hat{\pi}(\vec{r}_2)] = 0 \quad \text{לפי זה פולד}$$

$$[\hat{\phi}(\vec{r}_1), \hat{\pi}(\vec{r}_2)] = i\hbar \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)$$

אנחנו רוצים להפוך את הפונקציונל לקאנאני. נשתמש בשיטת קוואנטציה קאנאנית. נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית. נשתמש בשיטת קוואנטציה קאנאנית. נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית.

$$\{\hat{\phi}(\vec{r}_1), \hat{\phi}(\vec{r}_2)\} = \{\hat{\pi}(\vec{r}_1), \hat{\pi}(\vec{r}_2)\} = 0, \quad \{\hat{\phi}(\vec{r}_1), \hat{\pi}(\vec{r}_2)\} = i\hbar \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)$$

כעת נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית. נשתמש בשיטת קוואנטציה קאנאנית. נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית.

$$[\hat{\psi}(\vec{r}_1), \hat{\psi}(\vec{r}_2)] = [\hat{\psi}^\dagger(\vec{r}_1), \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}_2)] = 0, \quad [\hat{\psi}(\vec{r}_1), \hat{\psi}^\dagger(\vec{r}_2)] = \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)$$

עכשיו נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית. נשתמש בשיטת קוואנטציה קאנאנית. נכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית.

$$H = \int d^3r \left(\frac{i}{\hbar} \left[\frac{\hbar^2}{2m} \vec{\nabla} (i\hbar \hat{\psi}^\dagger) \vec{\nabla} \hat{\psi} + V i\hbar \hat{\psi}^\dagger \hat{\psi} \right] \right)$$

$$= \int d^3r \left[\hat{\psi}^\dagger \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \right) \hat{\psi} + V \hat{\psi}^\dagger \hat{\psi} \right]$$

אנחנו מנסים לכתוב את הפונקציונל בצורה קאנאנית.

$$\frac{dA}{dt} = \{A, H\} + \frac{\partial A}{\partial t}$$

למדור הקוולטציה משתנה ההתנחלות קרוב הייחוס

$$\frac{d\hat{A}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\hat{A}, \hat{H}] + \frac{\partial \hat{A}}{\partial t}$$

הצורה

כלומר, בדיקת הקוולטציה של מילוי את המשוואה הייחוס קרוב האלקטרוני.

$\Psi(\vec{r}) = \sum_j a_j u_j(\vec{r})$ וצורתו של Ψ הנהיה Ψ הנהיה של הקוולטציה של המשוואה הייחוס קרוב האלקטרוני.
 $\hat{\Psi}(\vec{r}) = \sum_j \hat{a}_j u_j(\vec{r})$

$$\sum_{ij} [\hat{a}_i, \hat{a}_j] u_i(\vec{r}_1) u_j(\vec{r}_2) = 0$$

בדיקת קיום התנחלות של Ψ ו- $\hat{\Psi}$

$$\sum_{ij} [\hat{a}_i^\dagger, \hat{a}_j^\dagger] u_i^*(\vec{r}_1) u_j(\vec{r}_2) = 0$$

$$[\hat{a}_i, \hat{a}_j] = [\hat{a}_i^\dagger, \hat{a}_j^\dagger] = 0$$

מכאן מתחילת $u_i(\vec{r}_1) u_j(\vec{r}_2)$ ו- $u_i^*(\vec{r}_1) u_j(\vec{r}_2)$ כמו קרוב

$$\sum_{ij} [\hat{a}_i, \hat{a}_j^\dagger] u_i(\vec{r}_1) u_j^*(\vec{r}_2) = \delta(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)$$

$$\sum_{ij} ([\hat{a}_i, \hat{a}_j^\dagger] - \delta_{ij}) u_i(\vec{r}_1) u_j^*(\vec{r}_2) = 0$$

משתנה u_i נהיה

$$[\hat{a}_i, \hat{a}_j^\dagger] = \delta_{ij}$$

המשוואה של המשוואה הייחוס קרוב האלקטרוני

המשוואה של המשוואה הייחוס קרוב האלקטרוני של המשוואה הייחוס קרוב האלקטרוני