



$$\frac{\lambda}{2\pi} \vec{R} \cdot (\vec{k} - \vec{k}') = n\lambda$$

אם  $n=1$  אז  $|\vec{k}| = |\vec{k}'| = \frac{2\pi}{\lambda}$  ו-  $n\lambda$

$$\Rightarrow \vec{R} \cdot (\vec{k} - \vec{k}') = 2\pi n$$

אם  $n=1$  אז  $|\vec{k}| = |\vec{k}'| = \frac{2\pi}{\lambda}$  ו-  $n\lambda$

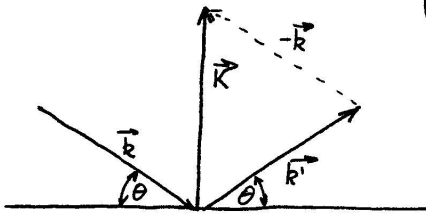
$$e^{i(\vec{k}' - \vec{k}) \cdot \vec{R}} = 1$$

אם  $\vec{R}$  הוא

$$\vec{k}' - \vec{k} = \vec{K}$$

$\vec{K}$  : וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  הוא וקטור הגומלין

הקשר בין  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{K}$  הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$



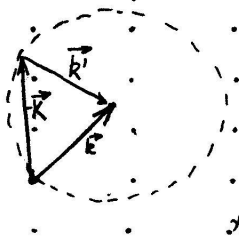
הקשר בין  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{K}$  הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$

$$|\vec{K}| = 2|\vec{k}| \sin \theta$$

אם  $n=1$  אז  $|\vec{k}| = |\vec{k}'| = \frac{2\pi}{\lambda}$  ו-  $n\lambda$

$$\Rightarrow n \cdot \frac{2\pi}{d} = 2 \cdot \frac{2\pi}{\lambda} \sin \theta \Rightarrow 2d \sin \theta = n\lambda$$

הקשר בין  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{K}$  הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$



הקשר בין  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{K}$  הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$

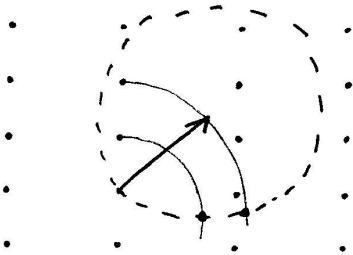
הקשר בין  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{K}$  הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$  (Bragg) הוא וקטור הגומלין של  $\vec{k}' - \vec{k}$  ו-  $\vec{R}$

התנאי של קונסטנטת ברייג' היא:

1. של לואה: קשר יש בין  $k_0$  ו- $k_1$  וקיים וקטור  $k_1 - k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .  
 כלומר:  $k_1 - k_0 = G$  כאשר  $G$  הוא וקטור רשת.  $k_0 < k_1 < k_0 + G$ .  
 כלומר:  $k_1$  הוא הקטב של  $k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .



2. קשר לואה: כל אורך  $k_0$  ו- $k_1$  וקיים וקטור  $k_1 - k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .  
 (הקשר הזה) של לואה  $k_1 - k_0 = G$  כאשר  $G$  הוא וקטור רשת.  
 הסיבה היא שמתחילים ב- $k_0$  ומוסיפים וקטור רשת  $G$  ונקודת הסיום היא  $k_1$ .



אנחנו רוצים להבין את הקשר בין  $k_0$  ו- $k_1$  וקיים וקטור  $k_1 - k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .  
 נקודה חשובה היא שיש וקטור  $k_1 - k_0 = G$ .

3. של לואה: קשר יש בין  $k_0$  ו- $k_1$  וקיים וקטור  $k_1 - k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .  
 כלומר:  $k_1 - k_0 = G$  כאשר  $G$  הוא וקטור רשת.  $k_0 < k_1 < k_0 + G$ .  
 כלומר:  $k_1$  הוא הקטב של  $k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .

הקשר בין  $k_0$  ו- $k_1$  הוא  $k_1 - k_0 = G$  כאשר  $G$  הוא וקטור רשת. זהו הקשר של לואה ובראג.  
 כלומר:  $k_1 - k_0 = G$  כאשר  $G$  הוא וקטור רשת.  $k_0 < k_1 < k_0 + G$ .  
 כלומר:  $k_1$  הוא הקטב של  $k_0$  שמתאים לאחד מהקטבים של  $k_0$ .

$$H = H_0 + V(t)$$

אם  $H_0$  הוא המערכת הפשוטה והוא  $V(t)$  הוא הפרעה זמנית.

אם  $|\psi(t)\rangle_S$  הוא מצב המערכת הפשוטה, אז  $|\psi(t)\rangle_I$  הוא המצב המעורב. (ket) זהו מצב המערכת הפשוטה.

$$|\psi(t)\rangle_I = e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} |\psi(t)\rangle_S$$

$$|\psi(0)\rangle_I = |\psi(0)\rangle_S \quad t=0$$

אם  $H_0$  הוא המערכת הפשוטה, אז  $V(t)$  הוא הפרעה זמנית.

$$A_I(t) = e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} A_S e^{-\frac{i}{\hbar} H_0 t}$$

אם  $V(t)$  הוא הפרעה זמנית, אז  $A_I(t)$  הוא המצב המעורב.

$$\begin{aligned} i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle_I &= -H_0 e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} |\psi(t)\rangle_S + e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} (H_0 + V(t)) |\psi(t)\rangle_S \\ &= e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} V e^{-\frac{i}{\hbar} H_0 t} e^{\frac{i}{\hbar} H_0 t} |\psi(t)\rangle_S \\ &= V_I(t) |\psi(t)\rangle_I \end{aligned}$$

$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} |\psi\rangle_S = (H_0 + V) |\psi\rangle_S$

אם  $V(t)$  הוא הפרעה זמנית, אז  $V_I(t)$  הוא המצב המעורב.

$$|\psi(t)\rangle_I = |\psi(0)\rangle_I + \frac{1}{i\hbar} \int_0^t dt' V_I(t') |\psi(t')\rangle_I$$

אם  $V(t)$  הוא הפרעה זמנית, אז  $V_I(t)$  הוא המצב המעורב.

$$|\psi(t)\rangle_I = |\psi(0)\rangle_I + \frac{1}{i\hbar} \int_0^t dt' V_I(t') |\psi(0)\rangle_I + \frac{1}{(i\hbar)^2} \int_0^t dt' \int_0^{t'} dt'' V_I(t') V_I(t'') |\psi(0)\rangle_I + \dots$$

(Dyson series)



$$P_{i \rightarrow n}(t) = |C_n^{(n)}(t)|^2$$

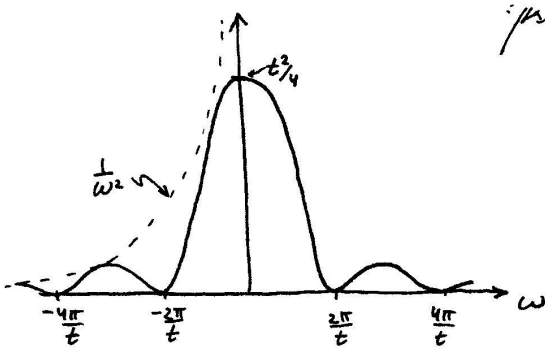
אם  $n \neq i$  אז הסיבוכים הם

$$= \frac{4}{\hbar^2} |V_{ni}|^2 \frac{\sin^2 \frac{\omega_{ni} t}{2}}{\omega_{ni}^2}$$

$$= \frac{2\pi t}{\hbar^2} |V_{ni}|^2 \Delta_t(\omega_{ni})$$

$$\Delta_t(\omega) = \frac{2}{\pi t} \frac{\sin^2 \frac{\omega t}{2}}{\omega^2}$$

הפונקציה הזו



הפונקציה הזו היא פונקציה של  $\omega$  ו- $t$  ויש לה

אם  $\omega_{ni} = \omega$  אז  $\Delta E = \hbar \omega_{ni}$

$$\Delta E \leq \frac{2\pi \hbar}{\Delta t} \Rightarrow$$

$$\Delta E \Delta t \leq \hbar$$

כאשר  $t \rightarrow \infty$  הפונקציה מתכנסת ל- $\delta(\omega)$  עבור  $\omega=0$  ויש לה

$$\int_{-\infty}^{\infty} d\omega \frac{\sin^2 \frac{\omega t}{2}}{\omega^2} = \frac{\pi t}{2} \quad \left( \frac{1}{t^2} \text{ הוא גודל } \frac{1}{t} \text{ של המעטפת} \right)$$

הפונקציה  $\Delta_t(\omega)$  מתכנסת ל- $\delta(\omega)$  כאשר  $t \rightarrow \infty$

אם  $\omega_{ni} = \omega$  אז  $\Delta E = \hbar \omega_{ni}$  ויש לה  $\Delta E \Delta t \leq \hbar$ .  
 כאשר  $t \rightarrow \infty$  הפונקציה מתכנסת ל- $\delta(\omega)$  ויש לה  $\Delta E \Delta t \leq \hbar$ .  
 הפונקציה הזו היא פונקציה של  $\omega$  ו- $t$  ויש לה  $\Delta E \Delta t \leq \hbar$ .  
 כאשר  $\omega_{ni} = \omega$  אז  $\Delta E = \hbar \omega_{ni}$  ויש לה  $\Delta E \Delta t \leq \hbar$ .

המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .  
 המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .  
 המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .  
 המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .

$$W_{i \rightarrow f} = \frac{1}{t} \sum_{i \rightarrow f} P_{i \rightarrow f}(t) \quad \text{הסתברות המעבר: } [t]$$

$P_{i \rightarrow f}(t)$  הוא שכיחות המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  אחרי זמן  $t$ .

$$W_{i \rightarrow f} = \frac{2\pi}{\hbar^2} \sum_{i \rightarrow f} |V_{if}|^2 \Delta_t(W_{if})$$

פר פונקציה צפיפות המצבים  $P(E) dE$  ופר  $P(E)$  המצבים  $[E, E+dE]$ .

$$= \frac{2\pi}{\hbar^2} \int dE P(E) \overline{|V_{if}|^2} \Delta_t\left(\frac{E-E_i}{\hbar}\right)$$

$E$  הוא המצב המסויים  $E_i$  ופר  $P(E)$  המצבים  $[E, E+dE]$ .  
 $\Delta_t\left(\frac{E-E_i}{\hbar}\right) \rightarrow \hbar \delta(E-E_i)$

$$\rightarrow \frac{2\pi}{\hbar} \overline{|V_{if}|^2} P(E_f) |_{E_f=E_i}$$

(Fermi golden rule): המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .

המעבר בין מצב  $i$  למצב  $f$  הוא  $W_{i \rightarrow f}$ .





לפיכך נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות)

$$\frac{dW}{d\Omega} = \frac{W}{\Delta\Omega} \quad \text{לפיכך נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש } \Delta\Omega \rightarrow 0 \text{ (זהו מקרה של תנודות קטנות)}$$

$$\frac{dW}{d\Omega} = \frac{2\pi}{\hbar^2} \frac{V}{(2\pi)^3} \sum_{\{n_f\} \{n_i\}} P_{\{n_f\} \{n_i\}} \int_0^\infty dk_f k_f^2 |\langle \{n_f\}, \vec{k}_f | \hat{V} | \{n_i\}, \vec{k}_i \rangle|^2 \delta\left(\frac{E_{\{n_f\}} + \frac{\hbar^2 k_f^2}{2m} - E_{\{n_i\}} - \frac{\hbar^2 k_i^2}{2m}}{\hbar}\right)$$

לפיכך נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות)

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{1}{P_i v_i} \frac{dW}{d\Omega}$$

הסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות)  
 (מכיוון שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות))

$$\frac{d\sigma}{d\Omega} = \frac{mV}{\hbar k_i} \frac{dW}{d\Omega}$$

נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות)

$$\langle \{n_f\}, \vec{k}_f | \hat{V} | \{n_i\}, \vec{k}_i \rangle = \frac{1}{V} \int d^3r e^{-i(\vec{k}_f - \vec{k}_i) \cdot \vec{r}} \langle \{n_f\} | \sum_{\vec{R}} U[\vec{r} - (\vec{R} + \vec{u}(\vec{R}))] | \{n_i\} \rangle$$

$$= \frac{1}{V} \int d^3r e^{-i\vec{q} \cdot \vec{r}} \langle \{n_f\} | \sum_{\vec{R}} \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3q' e^{i\vec{q}' \cdot [\vec{r} - (\vec{R} + \vec{u}(\vec{R}))]} U(\vec{q}') | \{n_i\} \rangle$$

$$U(\vec{r}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3q e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}} U(\vec{q}) \quad : U \text{ זה הפונקציה הפוטנציאלית} \quad \vec{q} = \vec{k}_f - \vec{k}_i \quad \text{לפיכך נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש } \Delta\Omega \rightarrow 0 \text{ (זהו מקרה של תנודות קטנות)}$$

$$U(\vec{q}) = \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3r e^{-i\vec{q} \cdot \vec{r}} U(\vec{r}) \quad \int d^3r e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}} = (2\pi)^3 \delta(\vec{q}), \quad \int d^3q e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}} = (2\pi)^3 \delta(\vec{r})$$

$$= \frac{(2\pi)^{3/2}}{V} U(\vec{q}) \sum_{\vec{R}} e^{-i\vec{q} \cdot \vec{R}} \langle \{n_f\} | e^{-i\vec{q} \cdot \vec{u}(\vec{R})} | \{n_i\} \rangle$$

$$= \frac{(2\pi)^{3/2}}{V} U(\vec{q}) \sum_{\vec{R}} e^{-i\vec{q} \cdot \vec{R}} \langle \{n_f\} | 1 - i\vec{q} \cdot \vec{u}(\vec{R}) - \frac{1}{2} (\vec{q} \cdot \vec{u}(\vec{R}))^2 + \dots | \{n_i\} \rangle \quad \text{נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש } \Delta\Omega \rightarrow 0 \text{ (זהו מקרה של תנודות קטנות)}$$

נראה שהסתברות המעבר למצב מסוים נשאר זהה גם כש  $\Delta\Omega \rightarrow 0$  (זהו מקרה של תנודות קטנות)



4. הזרע והקרינה נמצאים במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס.

$$\hat{V} = \sum_{\vec{R}} \sum_{\vec{b}} U_{\vec{b}} [\vec{r} - (\vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b}))]$$

$$|\langle M_{\vec{k}_f} | \hat{V} | M_{\vec{k}_i} \rangle|^2 = \left| \frac{(2\pi)^{3/2}}{V} \sum_{\vec{R}} e^{-i\vec{q}\vec{R}} \sum_{\vec{b}} e^{-i\vec{q}\vec{b}} U_{\vec{b}}(\vec{q}) \langle M_{\vec{k}_f} | e^{-i\vec{q}\vec{u}(\vec{R} + \vec{b})} | M_{\vec{k}_i} \rangle \right|^2$$

הזרע והקרינה

$$= \frac{N^2 (2\pi)^3}{V^2} S(\vec{q}) e^{-2i\vec{q}\vec{u}} \sum_{\vec{R} \in R.L} \delta_{\vec{q}, \vec{k}}$$

הזרע והקרינה

$$S(\vec{q}) = \sum_{\vec{b}} e^{-i\vec{q}\vec{b}} U_{\vec{b}}(\vec{q})$$

structure factor  $\vec{q}$  והזרע והקרינה

$$\rightarrow \frac{1}{(2\pi)^{3/2}} \int d^3r e^{-i\vec{q}\vec{r}} U_{\vec{b}}(\vec{r})$$

atomic structure factor

הזרע והקרינה

הזרע והקרינה נמצאים במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס.

$$\frac{I(\vec{q})}{I(\vec{q}')} = \frac{|S(\vec{q})|^2}{|S(\vec{q}')|^2}$$

5. קרינת ה- XRD נמצאת במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס.

$$-i \vec{q} \cdot \vec{E}_s \sqrt{\frac{\hbar}{2\rho V \omega_{\vec{k}_s}}} e^{-i\vec{k} \cdot \vec{R}}$$

$$\sum_{\vec{R}} e^{-i(\vec{q} + \vec{k}) \cdot \vec{R}} = N \sum_{\vec{R} \in R.L} \delta_{\vec{q} + \vec{k}, \vec{K}}$$

הזרע והקרינה

הזרע והקרינה נמצאים במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס.

הזרע והקרינה נמצאים במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס. המיקום של הקרינה הוא  $\vec{r} = \vec{R} + \vec{b} + \vec{u}(\vec{R} + \vec{b})$  והזרע נמצא במצב של רזוננס.